

# QK-CE220BATRL4

## CONTROL BOARD FOR 1/2 230V MOTORS

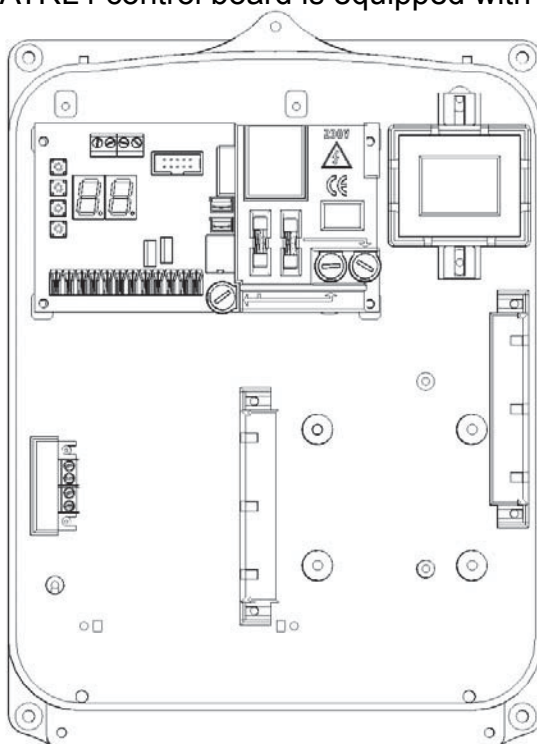
### IMPORTANT NOTICE:

This user manual can be used also for the same version of control board for 110V motors. Item code of the board becomes **QK-CE110BATRL4** and:

- all 230/220V within this manual to be read as 110V
- F1 fuse is 10A. F2 and F3 are 4A
- QK-CE110BATRL4 control board is equipped with a 110V transforme

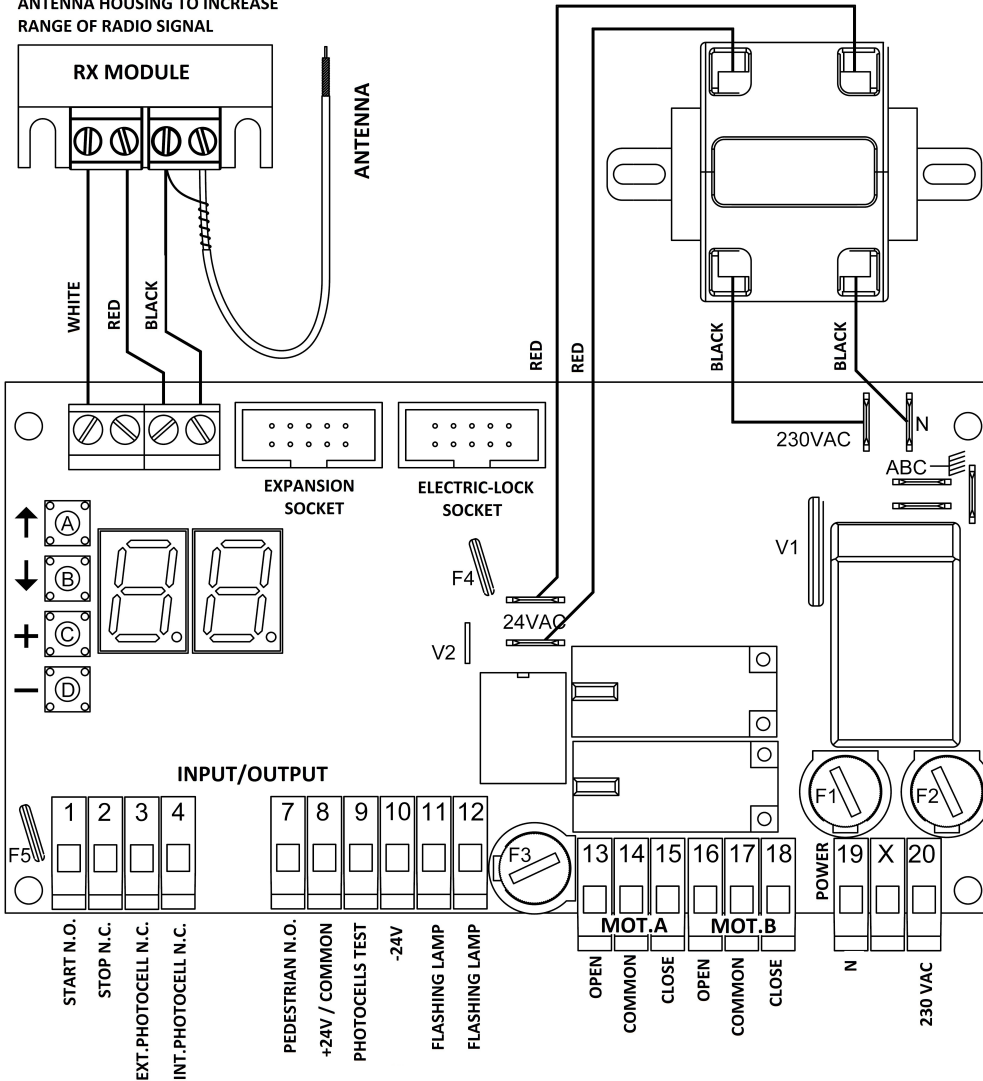
**230V**

433,92 MHz

**PLUG &  
PLAY**99 TX  
MEMORY

**qui»lö**<sup>®</sup>  
opening solutions

PUT INSIDE FLASHING LAMP OR ANTENNA HOUSING TO INCREASE RANGE OF RADIO SIGNAL



## BOARD'S COMPONENTS

A	Button A
B	Button B
C	Button C
D	Button D
F1	250 VAC power fuse 5A
F2	Motor B protection fuse 2A
F3	Motor A protection fuse 2A
F4	Resettable fuse 24V 1.6 A
F5	Resettable fuse 24V 0.6 A
A B C	Ground terminals
CN	Electric-lock socket
V1	Primary varistor
V2	Secondary varistor
1 to 20	Terminal block pins

## IMPORTANT

### RESETTABLE FUSE



#### AFTER SHORT-CIRCUIT

Turn off the control board.  
Remove the short-circuit.  
Wait for 60 seconds or more. Turn on the control board.

## INPUTS CONNECTION

EXTERNAL PHOTOCELL	24VDC POWER SUPPLY		TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
TRANSMITTER	8 +	10 -	N.C.	X X	E 3
RECEIVER				3 8	

INTERNAL PHOTOCELL	24VDC POWER SUPPLY		TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
TRANSMITTER	8 +	10 -	N.C.	X X	E 4
RECEIVER				4 8	

OTHER INPUTS	TYPE	PIN	CONFIG. PARAMETER
START – OPEN ONLY – CLOSE ONLY	N.O.	1 8	E 1
PEDESTRIAN – OPEN ONLY – CLOSE ONLY	N.O.	7 8	E 7
STOP	N.C.	2 8	E 2

N.C. Normally Closed  
N.O. Normally Open

230 VAC POWER SUPPLY PINS	
19	20

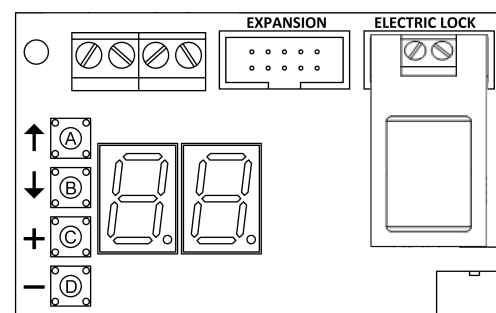
## OUTPUTS CONNECTION

MOTORS	OPEN PIN	COM. PIN	CLOSE PIN
Motor A	13	14	15
Motor B	16	17	18

24V FLASHING LAMP (20W) PINS	
11	12

24VDC (150 mA) PINS	
8 +	10 -

## QK-ELOCKM Optional 12V electric lock module



if electric-lock module is installed set L 0 to S 1.

# FUNCTIONS SUMMARY

## Motor A Setting

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
A1	14 sec	99 sec	00 sec	Standard working time
A2	7 sec	99 sec	00 sec	Slowdown working time
A3	0.8 sec	1.5 sec	0.1 sec	Start up time (cue time)
A4	6 sec	99 sec	0 sec	Displacement time on closure
A5	6	10	1	Standard force
A6	8	10	1	Slowdown force
A7	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Standard obstacle detection threshold. During opening, for standard working time, the display shows motor A stress.
A8	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Slowdown obstacle detection threshold. During opening, for slowdown working time, the display shows motor A stress.

## Motor B Setting

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
b1	14 sec	99 sec	00 sec	Standard working time
b2	7 sec	99 sec	00 sec	Slowdown working time
b3	0.8 sec	1.5 sec	0.1 sec	Start up time (cue time)
b4	3 sec	99 sec	0 sec	Displacement time on opening
b5	6	10	1	Standard force
b6	8	10	1	Slowdown force
b7	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Standard obstacle detection threshold. During closing, for standard working time, the display shows motor B stress.
b8	NO (DISABLED)	99 - NO	0	Slowdown obstacle detection threshold. During closing, for slowdown working time, the display shows motor B stress.

## General Functions

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
F0	10 sec	99 sec	00 sec	Pause time. To disable hold down <input type="checkbox"/> C button until display shows 5E
F2	0 sec	0.5 sec	0.0 sec	Kick back function during closing. It can be useful when an electric-lock is installed.
F3	1.0 sec	4.0 sec	00 sec	Blinking time
F4	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Kick back function during opening. It can be useful when an electric-lock is installed.
F5	NO (OFF)	SI (ON)	SI (OFF)	Step-by-step function
F6	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Community mode
F8	SI	SI	NO	Photocells logic: 5I → Standard logic n0 → Reverse logic
L0	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Electric-lock
L1	00	00 min	10 min	Cold winter function. This function is useful in countries where the winter is extremely cold.
E1	NO (OFF)	SI (ON)	NO (OFF)	Photocells test
E2	SI (ON)	SI (ON)	NO (OFF)	Motors thermal protection test

## Courtesy Functions

DISPLAY	DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	DESCRIPTION
d0	n0	Set Up	To restore default setting hold down <input type="checkbox"/> C button until display shows 00
P2	-	x	When a start command is received the control board starts an automatic procedure to acquire the gate working times.

## Radio Functions

DISPLAY	DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	DESCRIPTION
r0	1...2...	Delete	To erase a remote control: Hold down <input type="checkbox"/> C button on the selected code until the display turns off 00
r1	E-	Save	To save a remote control key: Hold down a remote key. When the display shows E-, push down <input type="checkbox"/> C button on the control board. r1 → Start r2 → Stop r3 → Pedestrian start r4 → Fast closure start
r2	E-	Save	
r3	E-	Save	
r4	E-	Save	
r5	n0	Delete	To erase all codes: Hold down <input type="checkbox"/> C button until display stops flashing 5I

## Terminal Block Settings

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C	<input type="checkbox"/> D	DESCRIPTION
E1	00	↓	↑	n0 = Disabled. 00 = Start (N.O.). 0P = Open only (N.O.). EL = Close only(N.O.).
E2	5E	↓	↑	n0 = Disabled. 5E = Stop ( N.C. ) R = Motor A opening and closing limit switch ( N.O.).
E3	EC	↓	↑	n0 = Disabled. EC = External photocell (N.C.).
E4	ER	↓	↑	n0 = Disabled. ER = Internal photocell ( N.C. ). b = Motor B opening and closing limit switch ( N.O.).
E7	PE	↓	↑	n0 = Disabled. PE = Pedestrian ( N.O. ). 0P = Open only( N.O. ). CL = Close only (N.O. ).

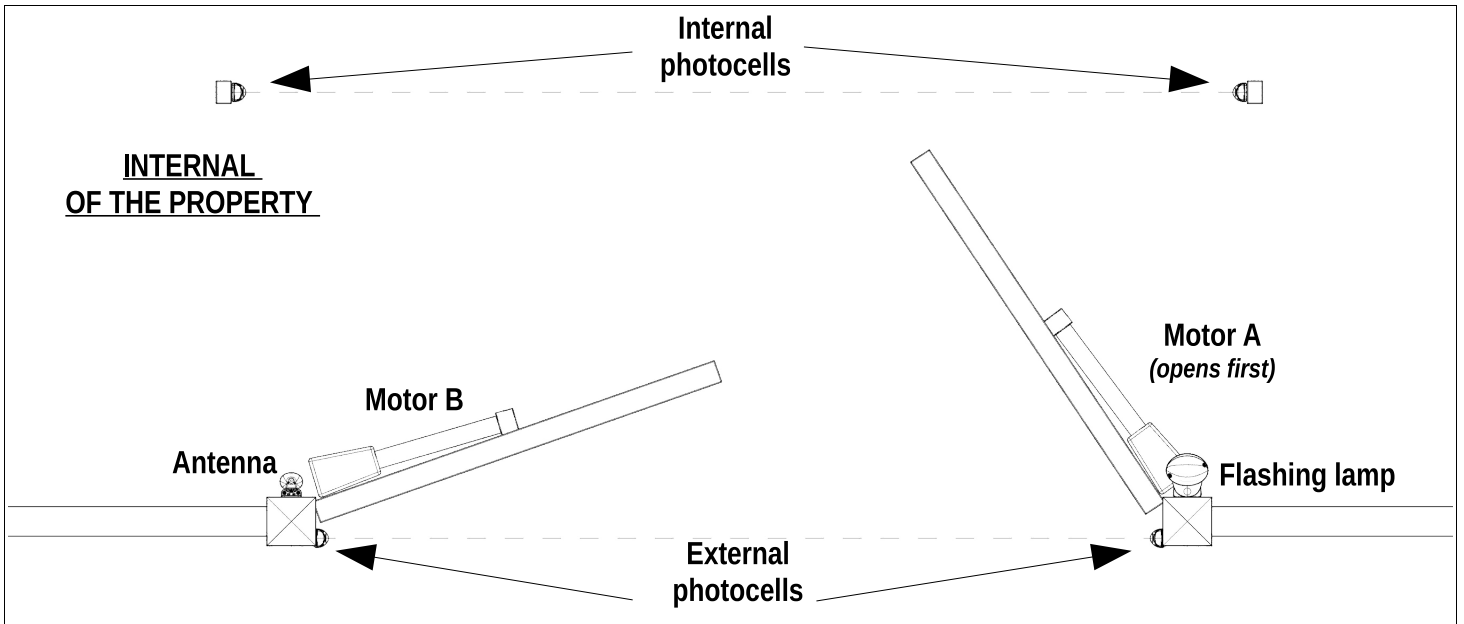
## Display Reports

5E	Stop
FH	External photocell + Internal photocell
EC	External photocell
ER	Internal photocell
00	Start
PE	Pedestrian start
0P	Open Only.
CL	Close Only.
R	Motor A opening or closing limit switch .
b	Motor B opening or closing limit switch.
Rb	Motor A and Motor B opening or closing limit switches.
-	Remote key is pressed
1E	Photocells test error
7R	Motor A has detected an obstacle
9R	Motor A is in thermal protection state
7b	Motor B has detected an obstacle
9b	Motor B is in thermal protection state
FF	The radio memory is full

## BUTTONS

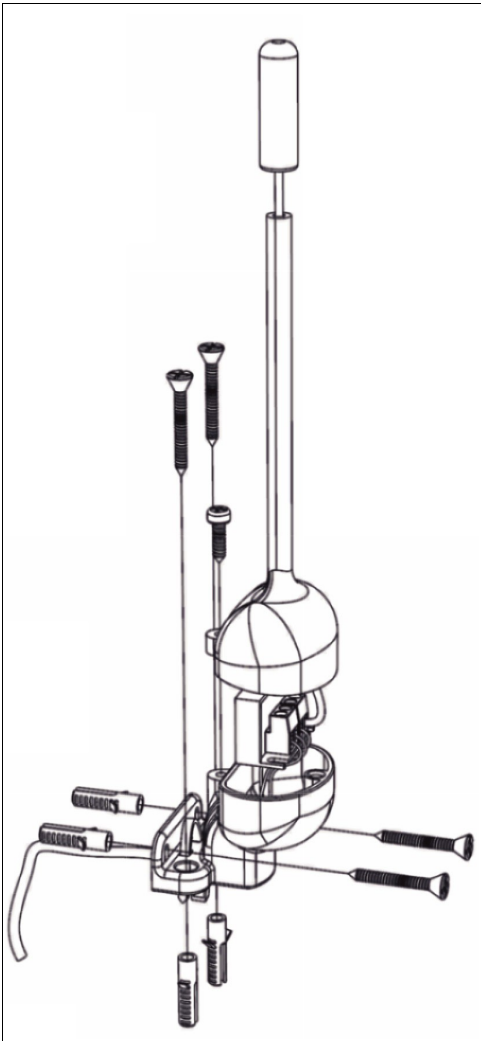
<input type="checkbox"/> A	Scrolls menu from R1 to P2
<input type="checkbox"/> B	Scrolls menu from P2 to R1
<input type="checkbox"/> C	Increases value or set 5I ( means: ON or ENABLED).
<input type="checkbox"/> D	Decreases value or set n0 ( means: OFF or DISABLED).

**TYPICAL INSTALLATION**

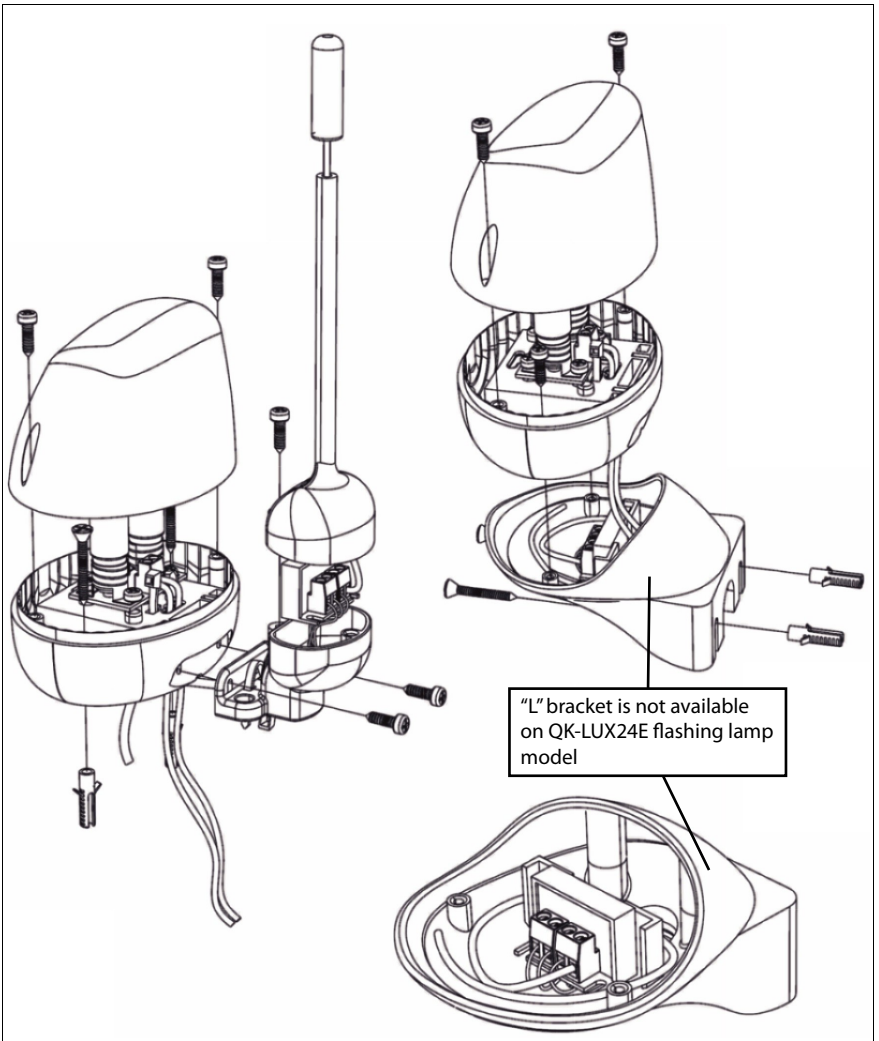


**INSTALLING RADIO MODULE**

**INSIDE THE ANTENNA HOUSING  
OPTIONAL QK-AN433\_V4**

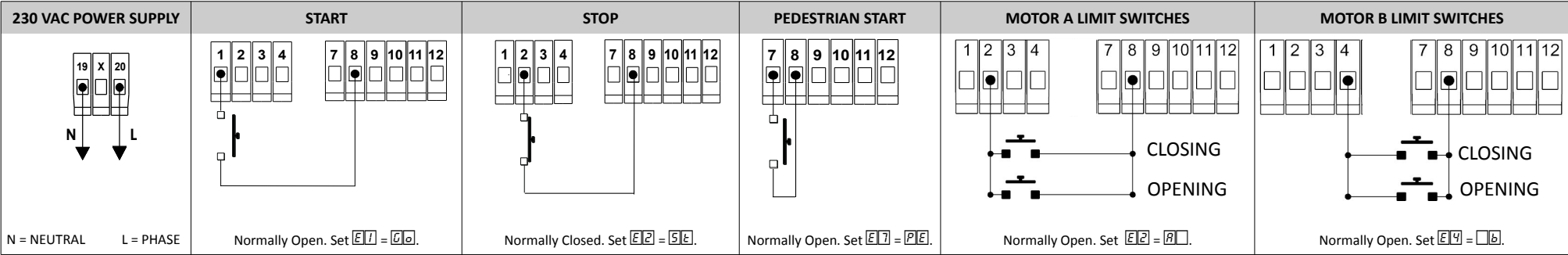


**INSIDE THE FLASHING LAMP**

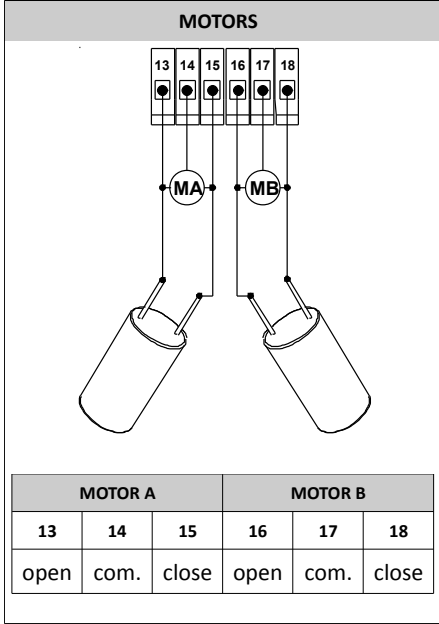
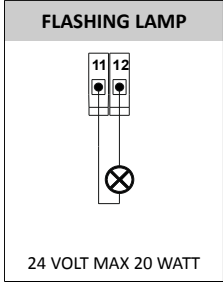
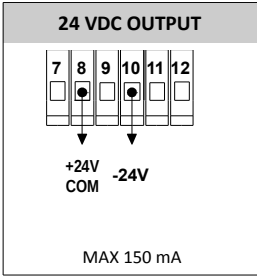




# INPUT/OUTPUT CONNECTIONS



	INTERNAL PHOTOCELL	EXTERNAL PHOTOCELL
PHOTOCELLS RECEIVER	<p>N.C.    +24V COM    -24V</p>	<p>N.C.    +24V COM    -24V</p>
<b>(4.A)</b> PHOTOCELLS TRANSMITTER WITHOUT PHOTO TEST FUNCTION	<p>+24V COM    -24V</p>	<p>+24V COM    -24V</p>
<b>(4.B)</b> PHOTOCELLS TRANSMITTER WITH PHOTO TEST FUNCTION	<p>+24V COM    -24V</p>	<p>+24V COM    -24V</p>
<b>(4.C)</b> DISABLED BY HARDWARE	<p>JUNCTION</p>	<p>JUNCTION</p>
<b>(4.D)</b> DISABLED BY SOFTWARE	Set $E14$ to $00$	Set $E13$ to $00$



The parameter  $E11$  enables ( $5E$ ) or disables ( $00$ ) the test of photocells. Settings **(4.A)** and **(4.C)** require  $E11$  set to  $00$ .












<b>Stand By</b>	The gate is completely closed and the safety devices are unactivated. The control board is ready to start a working cycle. In this state the flashing lamp is off.
<b>Opening</b>	The gate is opening and the flashing lamp blinks quickly.
<b>Pause</b>	When the opening is finished the motors are stopped and the flashing lamp is on. After pause time has expired ( <b>F10</b> ) the gate starts closing.
<b>closing</b>	The gate is closing and the flashing lamp blinks slowly.
<b>Stop opening</b>	The gate has been stopped while it was opening. A new start command begins the closing phase. In this state the flashing lamp is off.
<b>Stop closing</b>	The gate has been stopped while it was closing. A new start command begins the opening phase. In this state the flashing lamp is off.
<b>Types of Input</b>	There are two types of input: external and remote control. The external inputs are all devices (photocells, normally closed contacts and normally open contacts) wired to the terminal blocks. Each input is programmable with a function. The <b>safety functions</b> match the normally closed contacts. The other functions match the normally open contacts. The <b>safety functions</b> are: <b>stop</b> , <b>internal photocell</b> and <b>external photocell</b> . The other functions are: <b>start</b> , <b>pedestrian start</b> , <b>motor A limit switches</b> and <b>motor B limit switches</b> . The functions of terminal block inputs are configurable by parameters <b>E1</b> , <b>E2</b> , <b>E3</b> , <b>E4</b> , <b>E7</b> . A remote control input is programmable as: <b>start</b> , <b>stop</b> , <b>pedestrian start</b> and <b>fast closure start</b> . The remote controls are configurable by parameters <b>r1</b> , <b>r2</b> , <b>r3</b> , <b>r4</b> . The control board doesn't distinguish between the type of input but only between the functions.
<b>Input Is activated</b>	An input is activated when its state changes from the standard state. For instance, a photocell is activated when the beam from the transmitter to the receiver is interrupted. While a generic push-button or a remote key is activated only when it is pushed down. All these actions are recognized by the control board which shows these changes on the display. When more inputs are activated at the same time the display shows only the most important input. The order from the most important to the least important input is: <b>stop</b> <b>S/E</b> , <b>internal and external photocells</b> <b>F/H</b> , <b>external photocells</b> <b>E/C</b> , <b>internal photocells</b> <b>E/R</b> , <b>start</b> <b>C/O</b> , <b>pedestrian start</b> <b>P/E</b> , <b>open</b> <b>O/P</b> , <b>close</b> <b>C/L</b> , <b>Motor A and Motor B limit switches</b> <b>R/b</b> , <b>motor A limit switch</b> <b>R/a</b> , <b>motor B limit switch</b> <b>a/b</b> .
<b>Start commands</b>	The <b>start commands</b> are: <b>start</b> , <b>pedestrian start</b> , <b>open</b> and <b>fast closure start</b> . They are able to start a working cycle. The function of start commands depend on <b>F5</b> and <b>F6</b> parameters programming. To know more see <b>F5</b> and <b>F6</b> description. To know how the fast closure start command works see <b>r4</b> description. To know how the start command works see <b>Standard Working Cycle</b> . To know how the pedestrian start command works see <b>Pedestrian Working Cycle</b> .
<b>Safety commands</b>	The <b>safety commands</b> are: <b>stop</b> , <b>internal photocell</b> and <b>external photocell</b> . The stop commands always stop the gate. Instead the functions of photocells depend on <b>F8</b> parameter programming. To know more see <b>F8</b> description.
<b>Standard working cycle</b>	A <b>standard working cycle</b> begins when an input programmed as <b>start</b> , <b>open</b> or <b>fast closure</b> is activated and the control board is in <b>stand by</b> . <b>Motor A</b> starts opening before <b>Motor B</b> . <b>b4</b> seconds later, <b>Motor B</b> starts opening. After the <b>automatic closure time</b> <b>F10</b> , <b>Motor B</b> starts closing. <b>a4</b> seconds later, <b>Motor A</b> starts closing. When a <b>standard working cycle</b> is in progress, the <b>pedestrian start</b> inputs work as a <b>start</b> . The <b>working cycle</b> finishes when the control board returns to <b>stand by</b> . This functionality can be handled by parameters <b>F10</b> , <b>F5</b> , <b>F6</b> .
<b>Pedestrian working cycle</b>	A <b>pedestrian working cycle</b> begins when a <b>pedestrian start</b> is activated and the control board is in stand by. <b>Motor A</b> works normally while <b>Motor B</b> stays off. When a <b>pedestrian working cycle</b> is in progress, all start commands work as a pedestrian start. The working cycle is finished when the control board returns to <b>stand by</b> . This functionality can be handled by parameters <b>F10</b> , <b>F5</b> , <b>F6</b> .




































# MOTOR A SETTINGS

<p><b>Standard Working Time</b></p> <p><b>R1</b></p>	<p>Motor A opens before motor B. Motor A works for <b>R1</b> seconds. After this time motor A starts the slowdown for <b>R2</b> seconds. This is for both phases: opening and closing.</p> <p>To disable Motor A slowdown set <b>R2</b> to <b>00</b>.</p>
<p><b>Slowdown Working Time</b></p> <p><b>R2</b></p>	<p><b>R1</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b> seconds.</p> <p><b>R2</b> is settable from <b>0.0</b> to <b>99</b> seconds.</p>
<p><b>Start Up Time (Cue time)</b></p> <p><b>R3</b></p>	<p><b>R3</b> is the start up time of motor A. During this time the force of the motor increases constantly until it reaches the maximum power and the obstacle detection sensor is disabled. Each time the motor starts, the first <b>R3</b> seconds are the start up time.</p> <p><b>R3</b> is settable from <b>0.1</b> to <b>1.5</b> seconds.</p>
<p><b>Displacement Time On Closure</b></p> <p><b>R4</b></p>	<p>Motor B begins closing <b>R4</b> seconds before motor A. This parameter is useful to avoid leaf overlap during the closing.</p> <p><b>R4</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b> seconds.</p>
<p><b>Standard Force</b></p> <p><b>R5</b></p>	<p><b>R5</b> is the force of motor A during the <b>standard working time R1</b>.</p> <p><b>R5</b> is settable from <b>00</b> to <b>10</b></p>
<p><b>Slowdown Force</b></p> <p><b>R6</b></p>	<p><b>R6</b> is the force of motor A during the <b>slowdown working time R2</b>.</p> <p><b>R6</b> is settable from <b>00</b> to <b>10</b></p>
<p><b>Standard Obstacle Detection Threshold</b></p> <p><b>R7</b></p>	<p>During the <b>standard working time R1</b>, when motor A stress is higher than <b>R7</b>:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>If the <b>slowdown obstacle detection threshold R8</b> and the <b>slowdown working time R2</b> are enabled then motor A inverts its movement while the motor B stays off. If motor A was closing, it opens completely. If motor A was opening, it closes for 2 seconds then it stops. Until the control boards returns to <b>stand by</b>: During the opening motor B starts moving only when motor A finishes its run. During the closing motor A starts moving only when motor B finishes its run. This functionality is active once per <b>working cycle</b>. If an obstacle is detected more than once: motor A finishes its run.</li> <li>If the <b>slowdown obstacle detection threshold R8</b> or the <b>slowdown working time R2</b> are disabled motor A finishes its run.</li> </ul> <p>During the opening, for the <b>standard working time R1</b>, the display shows motor A stress. <b>00</b> is the minimum, <b>99</b> is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than <b>99</b>. To disable the obstacle detection sensor during the <b>standard working time R1</b> set <b>R7</b> = <b>00</b>. To set <b>R7</b> = <b>00</b> hold down or keep pressing button C. <b>R7</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b>. After <b>99</b> the display shows <b>00</b>.</p>
<p><b>Slowdown Obstacle Detection Threshold</b></p> <p><b>R8</b></p>	<p>During the <b>slowdown working time R2</b>, when the motor A stress is higher than <b>R8</b>:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Motor A finishes its run</li> </ul> <p>During the opening, for the <b>slowdown working time R2</b>, the display shows motor A stress. <b>00</b> is the minimum, <b>99</b> is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than <b>99</b>. To disable the obstacle detection sensor during the <b>slowdown working time R2</b> set <b>R8</b> = <b>00</b>. To set <b>R8</b> = <b>00</b> hold down or keep pressing button C. <b>R8</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b>. After <b>99</b> the display shows <b>00</b>.</p>

# MOTOR B SETTINGS












<p><b>Standard Working Time</b></p> <p><b>b1</b></p>	<p>Motor B opens after motor A. Motor B works for <b>b1</b> seconds. After this time motor B starts the slowdown for <b>b2</b> seconds. This is for both phases: opening and closing.</p> <p>To disable Motor B slowdown, the parameter <b>b2</b> must be set to 00.</p>
<p><b>Slowdown Working Time</b></p> <p><b>b2</b></p>	<p><b>b1</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b> seconds.</p> <p><b>b2</b> is settable from <b>0.0</b> to <b>99</b> seconds.</p>
<p><b>Start Up Time (Cue time)</b></p> <p><b>b3</b></p>	<p><b>b3</b> is the start up time of motor B. During this time the force of the motor increases constantly until it reaches the maximum power and the obstacle detection sensor is disabled. Each time the motor starts, the first <b>b3</b> seconds are the start up time.</p> <p><b>b3</b> is settable from <b>0.1</b> to <b>1.5</b> seconds.</p>
<p><b>Displacement Time On opening</b></p> <p><b>b4</b></p>	<p>Motor A begins opening <b>b4</b> seconds before motor B. This parameter is useful to avoid leaf overlap during the closing.</p> <p><b>b4</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b> seconds.</p>
<p><b>Standard Force</b></p> <p><b>b5</b></p>	<p><b>b5</b> is the force of motor B during the <b>standard working time b1</b>.</p> <p><b>b5</b> is settable from <b>00</b> to <b>10</b></p>
<p><b>Slowdown Force</b></p> <p><b>b6</b></p>	<p><b>b6</b> is the force of motor B during the <b>slowdown working time b2</b>.</p> <p><b>b6</b> is settable from <b>00</b> to <b>10</b></p>
<p><b>Standard Obstacle Detection Threshold</b></p> <p><b>b7</b></p>	<p>During the <b>standard working time b1</b>, when motor B stress is higher than <b>b7</b>:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>If the <b>slowdown obstacle detection threshold b8</b> and the <b>slowdown working time b2</b> are enabled then motor B inverts its movement while the motor A stays off. If motor B was closing, it opens completely. If motor B was opening, it closes for 2 seconds then it stops. Until the control boards returns to <b>stand by</b>: During the opening motor B starts moving only when motor A finishes its run. During the closing motor A starts moving only when motor B finishes its run. This functionality is active once per <b>working cycle</b>. If an obstacle is detected more than once: motor B finishes its run.</li> <li>If the <b>slowdown obstacle detection threshold b8</b> or the <b>slowdown working time b2</b> are disabled motor B finishes its run.</li> </ul> <p>During the closing, for the <b>standard working time b1</b>, the display shows motor B stress. <b>00</b> is the minimum, <b>99</b> is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than <b>99</b>. To disable the obstacle detection sensor during the <b>standard working time b1</b> set <b>b7</b> = <b>00</b>. To set <b>b7</b> = <b>00</b> hold down or keep pressing button C. <b>b7</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b>. After <b>99</b> the display shows <b>00</b>.</p>
<p><b>Slowdown Obstacle Detection Threshold</b></p> <p><b>b8</b></p>	<p>During the <b>slowdown working time b2</b>, when the motor B stress is higher than <b>b8</b>:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Motor B finishes its run</li> </ul> <p>During the closing, for the <b>slowdown working time b2</b>, the display shows motor B stress. <b>00</b> is the minimum, <b>99</b> is the maximum. The maximum value depends on the motor and can be lower than <b>99</b>. To disable the obstacle detection sensor during the <b>slowdown working time b2</b> set <b>b8</b> = <b>00</b>. To set <b>b8</b> = <b>00</b> hold down or keep pressing button C. <b>b8</b> is settable from <b>00</b> to <b>99</b>. After <b>99</b> the display shows <b>00</b>.</p>

<b>Automatic Closure Time</b> 	After the opening the gate waits for $F0$ seconds before beginning the closing. To disable the automatic closure set $F0 = 5E$ . To set $5E$ hold down or keep pressing button C until the display shows $5E$ . When $F0 = 5E$ the gate stops after the opening. The closing begins when a <b>start command</b> is received.		
<b>Kick Back Function During Closing</b> 	When the gate is closing and the slowdown is finished, a ramp pulse is executed by motor A. This pulse is $F2$ seconds long and the obstacle detection sensor is disabled for the same amount of time. After the pulse the closing phase is finished. This function can be useful when the electric lock is installed and the motor A <b>slowdown force</b> is not strong enough to close the gate completely. $F2$ is settable from 0.0 to 1.0 seconds		
<b>Blinking Time</b> 	Before starting the motors, the flashing lamp blinks for $F3$ seconds. After this time the flashing lamp still blinks and the motors start moving. $F3$ is settable from 0.0 to 4.0 seconds		
<b>Kick Back Function During Opening</b> 	$F4 = 5I \rightarrow$ ENABLED $F4 = n0 \rightarrow$ DISABLED Before normal opening motor A closes for 0.5 seconds. During this time the force of motor A is set to maximum power and the obstacle detection is disabled. This function can be useful when the electric lock is installed and opening is difficult.		
<b>Start Commands Functionality</b>  	<b>STANDARD SETTING</b> $F6 = n0$ and $F5 = n0$	<b>COMMUNITY MODE</b> $F6 = 5I$	<b>STEP-BY-STEP SETTING</b> $F6 = n0$ and $F5 = 5I$
<b>Photocells Logic</b> 	$F8 = 5I \rightarrow$ <b>STANDARD MODE</b> <u>During the opening:</u> While the <b>internal photocell</b> is activated the control board stops the opening. When the <b>internal photocell</b> is deactivated the control board continues the opening. The activation of the <b>external photocell</b> doesn't have any effect instead. <u>During the closing:</u> If the <b>external photocell</b> is activated the control board stops the closing and starts the opening. If the <b>internal photocell</b> is activated the control board stops the closing and waits for the opening. The opening starts only when the <b>internal photocell</b> is deactivated.		$F8 = n0 \rightarrow$ <b>REVERSE MODE</b> <u>During the opening:</u> If the <b>internal photocell</b> is activated the control board stops the opening and starts the closing. After 3 seconds the closure is stopped and the control board state is stop-opening. The activation of the <b>external photocell</b> doesn't have any effect instead. <u>During the closing:</u> If the <b>external photocell</b> is activated the control board stops the closing and starts the opening. The activation of the <b>internal photocell</b> doesn't have any effect instead.
<b>Electric Lock</b> 	$L0 = 5I \rightarrow$ ENABLED The electric-lock module is managed. The module must be installed on the electric-lock socket.		$L0 = n0 \rightarrow$ DISABLED The electric-lock is not managed. The module is not installed on the electric-lock socket.
<b>Cold Winter</b> 	The <b>cold winter</b> function is useful in countries with very cold winters. The motors are activated with the minimum power for $L1$ minutes out of 10 minutes to keep the control board box and the motors warm. When the motors are activated with the minimum power, the gate doesn't move. The function runs when the gate is completely open or in stand-by only. When $L1$ is set to <b>00</b> the function is disabled. $L1$ is settable from <b>00</b> to <b>10</b> .		
<b>Photocells Test</b> 	$E1 = 5I \rightarrow$ ENABLED $E1 = n0 \rightarrow$ DISABLED Each time the gate starts, the control board checks the photocells. If no errors are detected the motors can be started. Vice versa the motors cannot start and the control board display shows $I1E$ .		
<b>Motors Thermal Test</b> 	$E2 = 5I \rightarrow$ ENABLED $E2 = n0 \rightarrow$ DISABLED Before starting a <b>working cycle</b> the motors are tested. When the display shows $9A$ motor A is in thermal protection. When the display shows $9B$ motor B is in thermal protection. This test may fail if motor A or B are badly connected. When a motor is in thermal protection, the <b>working cycle</b> cannot be started.		

<b>Erasing a remote key</b> 	<p>Keep pressing A or B button until the display shows . After a few seconds the control board starts scanning for saved codes. Each code showed is a remote key identification number previously saved. To erase a displayed code, hold down button C until display turns off.</p>
<b>Saving a remote key</b>   START   STOP   PEDESTRIAN   FAST CLOSURE	<p>A remote key is configurable as: start , stop , pedestrian  or fast closure . Hold down or keep pressing A or B button on the control board until the display shows the chosen function , ,  or . After about one second, the display shows . Hold down an unsaved remote key. The display shows . To save push down the button C on the control board. After saving, the display shows the remote key identification number. The control board holds up to 99 codes. If the memory is full, the display shows  when trying to save the remote key.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <b> Start</b>              The <b>start function</b> begins a <b>Standard Working Cycle</b> : Motor A starts opening before Motor B.  seconds later, Motor B starts opening. After the pause , Motor B starts closing.  seconds later, Motor A starts closing.</li> <li>• <b> Stop</b>              The <b>stop function</b> stops the gate.</li> <li>• <b> Pedestrian</b>              The <b>pedestrian function</b> begins a <b>Pedestrian Working Cycle</b>: Motor <b>A</b> works normally while Motor <b>B</b> stays off.</li> <li>• <b> Fast closure</b>  <u>During the opening</u>: once all photocells have been activated, both internal and external, the gate starts closing after 5 seconds.  <u>During the pause time </u>: once all photocells have been activated, both internal and external, the gate starts closing.  <u>Required settings</u> :  <b>(1)</b>. Both Internal and external photocells must be installed.  <b>(2)</b>. The parameter  must be set to .  <b>(3)</b>. The parameter  must be set to .              If these requirements are not fulfilled, the remote key memorized as  operates as a standard start signal(). This function is active once per working cycle.</li> </ul>
<b>Erasing all remote controls</b> 	<p>Keep pressing A or B button until the display shows . After a few seconds the control board shows . To erase all saved codes, hold down button C until the display stops flashing  (YES).</p>



Each terminal block input is programmable by a configuration parameter. The configuration parameters are **E1**, **E2**, **E3**, **E4** and **E7**. **E1** configures the input 1, **E2** configures the input 2 and so on. In the table below there is a list of functions which can be assigned to each input.

FUNCTION	DESCRIPTION	TYPE	<b>E1</b> in 1	<b>E2</b> in 2	<b>E3</b> in 3	<b>E4</b> in 4	<b>E7</b> in 7
 <b>DISABLED</b>	Disable the chosen input. The inputs <b>E2</b> , <b>E3</b> and <b>E4</b> have the <b>auto-enable function</b> : When the terminal block input is disabled and a normally closed contact is wired to the input then the control board sets that input equal to the <b>SAFETY</b> value. For instance, if <b>E2</b> is set to  and a normally closed contact is wired to input 2, the control board sets <b>E2</b> to <b>SE</b> .		▪	▪ auto enable	▪ auto enable	▪ auto enable	▪
 <b>STOP</b>	The <b>stop function</b> stops the gate.	<b>N.C.</b> SAFETY		▪ DEF.			
 <b>EXTERNAL PHOTOCCELL</b>	<i>During the closing:</i> the <b>external photocell</b> function stops the closing and starts the opening. <i>During the opening:</i> the <b>external photocell</b> function doesn't have any effect.	<b>N.C.</b> SAFETY			▪ DEF.		
 <b>INTERNAL PHOTOCCELL</b>	<i>During the opening:</i> while the <b>internal photocell</b> is activated the control board stops the opening. When the internal photocell is deactivated the control board continues the opening. <i>During the closing:</i> If the <b>internal photocell</b> is activated the control board stops the closing and waits for the opening. The opening starts only when the <b>internal photocell</b> is deactivated.	<b>N.C.</b> SAFETY				▪ DEF.	
 <b>START</b>	The <b>start</b> function begins a <b>Standard Working Cycle</b> : Motor A starts opening before Motor B. <b>b4</b> seconds later, Motor B starts opening. After the pause <b>F0</b> , Motor B starts closing. <b>R4</b> seconds later, Motor A starts closing.	<b>N.O.</b>	▪ DEF.				
 <b>PEDESTRIAN</b>	The <b>pedestrian</b> function begins a <b>Pedestrian Working Cycle</b> : Motor A works normally while Motor B stays off.	<b>N.O.</b>					▪ DEF.
 <b>OPEN ONLY</b>	The <b>open only</b> function opens the gate. When the control board is in stand by state the <b>open only</b> function begins a <b>Standard Working Cycle</b> .	<b>N.O.</b>	▪				▪
 <b>CLOSE ONLY</b>	The <b>close only</b> function closes the gate.	<b>N.O.</b>	▪				▪
 <b>MOTOR A LIMIT SWITCHES</b>	The <b>motor A limit switches</b> function manages an opening limit switch and a closing limit switch on the same terminal block input.	<b>N.O.</b>		▪			
 <b>MOTOR B LIMIT SWITCHES</b>	The <b>motor B limit switches</b> function manages an opening limit switch and a closing limit switch on the same terminal block input.	<b>N.O.</b>				▪	

▪	AUTO-ENABLE	DEF.	SAFETY	N.C.	N.O.
The function is programmable on that input.	The Auto-enable function is active.	The default value.	The function is safety type.	Normally Closed contact.	Normally Open contact.

<p><b>Default</b></p> <p><b>d0</b></p>	<p>To restore the factory default setting, keep pressing button A or B until the display shows <b>d0</b>. After a few seconds the control board shows <b>00</b>. To execute hold down button C until the display shows <b>00</b>. The factory default has been set and the control board state is in stand by state. This function doesn't have any effect on radio programming.</p>												
<p><b>Motors Working Time Programming</b></p> <p><b>P2</b></p>	<p><b>P2</b> is a procedure, it sets the working time parameters <b>R1</b>, <b>R2</b>, <b>b1</b>, <b>b2</b> and <b>F0</b>. The procedure is subdivided into 5 steps. They are called: <b>R1</b>, <b>R2</b>, <b>b1</b>, <b>b2</b> and <b>F0</b>. In each step a parameter is programmed. During the whole programming procedure the obstacle detection sensor is disabled. To begin this procedure hold down or keep pressing button A or B until the control board display shows <b>P2</b>. After a few seconds the control board display shows <b>00</b>. Press a <b>start</b> input and the procedure starts. The <b>motors working time programming</b> works only when the gate is in <b>stand by</b>. All steps are described in the table below.</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 15%; text-align: center;"><b>P2</b> → <b>00</b></td> <td>The control board is ready to start the motors working time programming. To go to <b>R1</b> press any start input.</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>R1</b></td> <td>The control board is programming motor A <b>standard working time R1</b>. Motor A is opening. Motor B stays off. To go to <b>R2</b> press any start input</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>R2</b></td> <td>The control board is programming motor A <b>slowdown working time R2</b>. Motor A is slowing. Motor B stays off. To go to <b>b1</b> press any start input.</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>b1</b></td> <td>The control board is programming motor B <b>standard working time b1</b>. Motor A stays off. Motor B is opening. To go to <b>b2</b> press any start input.</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>b2</b></td> <td>The control board is programming motor B <b>slowdown working time b2</b>. Motor A stays off. Motor B is slowing. To go to <b>F0</b> press any start input</td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"><b>F0</b></td> <td>The control board is programming the <b>automatic closure time F0</b>. Motor A stays off. Motor B stays off. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.</td> </tr> </table>	<b>P2</b> → <b>00</b>	The control board is ready to start the motors working time programming. To go to <b>R1</b> press any start input.	<b>R1</b>	The control board is programming motor A <b>standard working time R1</b> . Motor A is opening. Motor B stays off. To go to <b>R2</b> press any start input	<b>R2</b>	The control board is programming motor A <b>slowdown working time R2</b> . Motor A is slowing. Motor B stays off. To go to <b>b1</b> press any start input.	<b>b1</b>	The control board is programming motor B <b>standard working time b1</b> . Motor A stays off. Motor B is opening. To go to <b>b2</b> press any start input.	<b>b2</b>	The control board is programming motor B <b>slowdown working time b2</b> . Motor A stays off. Motor B is slowing. To go to <b>F0</b> press any start input	<b>F0</b>	The control board is programming the <b>automatic closure time F0</b> . Motor A stays off. Motor B stays off. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.
<b>P2</b> → <b>00</b>	The control board is ready to start the motors working time programming. To go to <b>R1</b> press any start input.												
<b>R1</b>	The control board is programming motor A <b>standard working time R1</b> . Motor A is opening. Motor B stays off. To go to <b>R2</b> press any start input												
<b>R2</b>	The control board is programming motor A <b>slowdown working time R2</b> . Motor A is slowing. Motor B stays off. To go to <b>b1</b> press any start input.												
<b>b1</b>	The control board is programming motor B <b>standard working time b1</b> . Motor A stays off. Motor B is opening. To go to <b>b2</b> press any start input.												
<b>b2</b>	The control board is programming motor B <b>slowdown working time b2</b> . Motor A stays off. Motor B is slowing. To go to <b>F0</b> press any start input												
<b>F0</b>	The control board is programming the <b>automatic closure time F0</b> . Motor A stays off. Motor B stays off. The flashing lamp is on. After a few seconds the control board display shows the counting time. To finish the programming press any start input and wait until the gate is completely closed.												

It is possible to use the control board for one leaf installation. Either of the two motors outputs can be used.

If you want to program the control board manually:

- Follow the steps in the table (12.A) or (12.B) in accordance with the chosen output.
- Program the other parameters like you want.

If you want to program the control board using the **P2** programming method:

- Set **E2** to **no**.
- Start the **P2** programming method (see page 11).
- Follow the steps in the table (12.A) or (12.B) in accordance with the chosen output.

(12.A) Motor A Output
Set <b>A4</b> to <b>00</b>
Set <b>b1</b> to <b>00</b>
Set <b>b2</b> to <b>00</b>
Set <b>b4</b> to <b>00</b>
Set <b>b7</b> to <b>no</b>
Set <b>b8</b> to <b>no</b>
Set <b>E2</b> to <b>no</b>

(12.B) Motor B Output
Set <b>A1</b> to <b>00</b>
Set <b>A2</b> to <b>00</b>
Set <b>A4</b> to <b>00</b>
Set <b>A7</b> to <b>no</b>
Set <b>A8</b> to <b>no</b>
Set <b>b4</b> to <b>00</b>
Set <b>E2</b> to <b>no</b>



## DECLARATION OF COMPLIANCE

**Manufacturer:** Quiko Italy

**Sede legale e stabilimento**

Via Seccalegno, 19  
36040 Sossano (VI)  
Italia

declares under his own responsibility that the product:  
Control board **QK-CE220BATRL4**

complies with the main safety requirements issued by the following directives:

- ✓ Radio Sets - 1999/05/EC;
- ✓ Low Voltage - 2006/95/EC;
- ✓ Electromagnetic Compatibility - **2004/108/EC**

and any revisions thereof, and complies with the provisions that implement said directives in the National Legislation of the Country of destination where the products are to be used.

Sossano, 18/09/2014

Il Legale Rappresentante  
Luca Borinato







**QUIKO ITALY**

Via Seccalegno, 19  
36040 Sossano (VI) - Italy  
Tel. +39 0444 785513  
Fax +39 0444 782371  
**info@quiko.biz**  
**www.quikoitaly.com**





manuale d'uso

# QK-CE220BATRL4

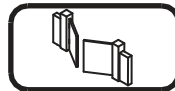
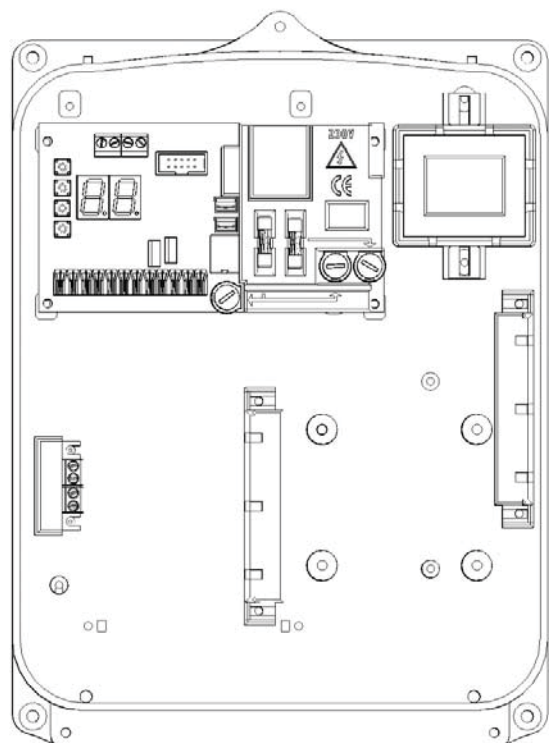
SCHEDA DI COMANDO PER 1/2 MOTORI MONOFASE 230V ac

230V

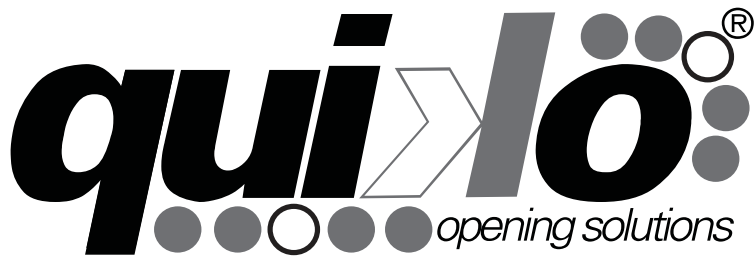


433,92 MHz

PLUG & PLAY

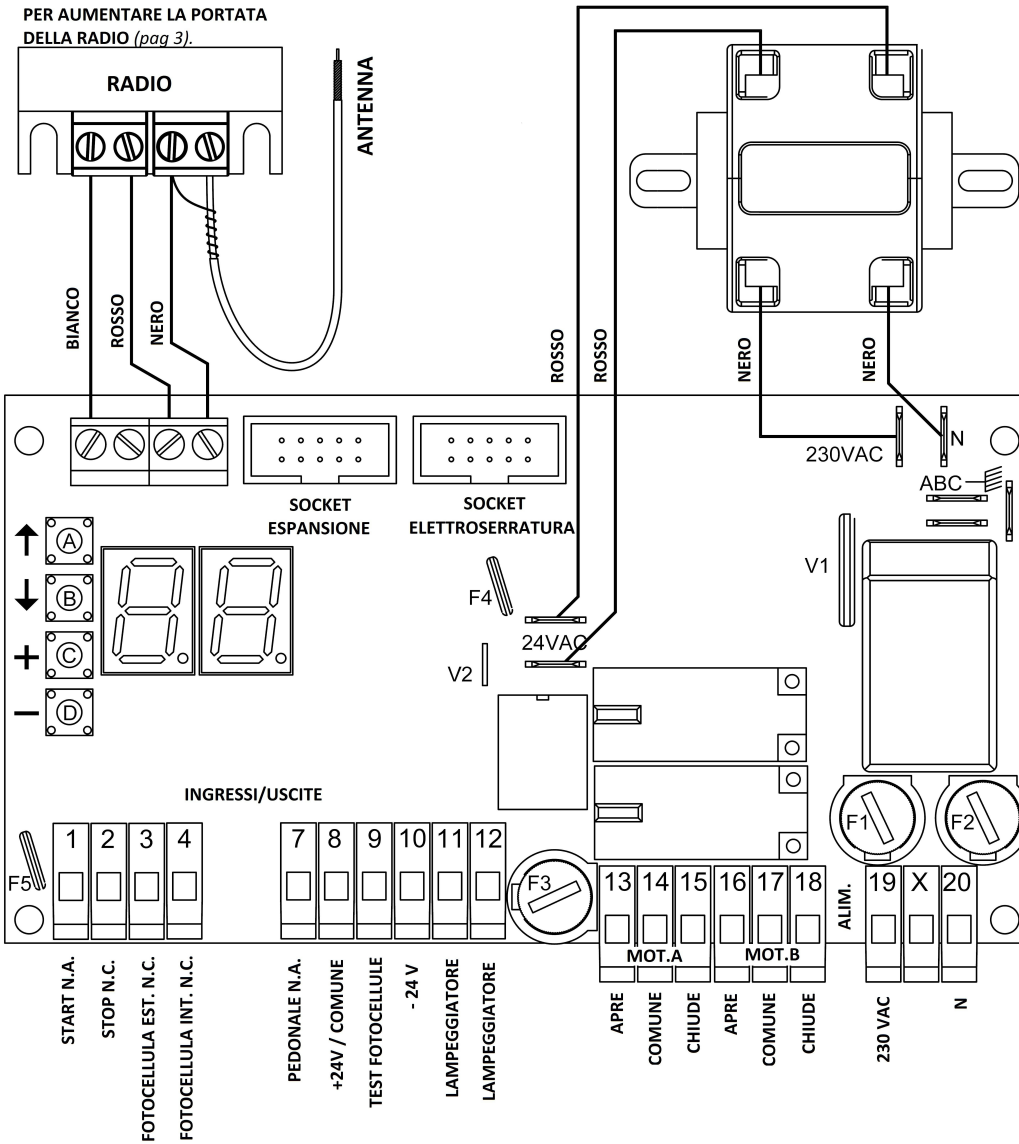


MEMORIA  
99 TX



# SCHEMA DELLA CENTRALE

INSERIRE NEL LAMPEGGIATORE O NEL CONTENITORE ANTENNA PER AUMENTARE LA PORTATA DELLA RADIO (pag. 3).



## COMPONENTI

A	Tasto A
B	Tasto B
C	Tasto C
D	Tasto D
F1	Fusibile 250VAC 5A
F2	Fusibile Motore B 2A
F3	Fusibile Motore A 2A
F4	Fusibile ripristinabile 24V 1.6A
F5	Fusibile ripristinabile 24V 1.6A
A B C	Terminale di terra
CN	Connettore elettroserratura
V1	Varistore primario
V2	Varistore secondario
da 1 a 20	Morsettiera

## ATTENZIONE

### FUSIBILE RIPRISTINABILE



**DOPO UN CORTOCIRCUITO**  
Spegner la centrale.  
Rimuovere il cortocircuito.  
Aspettare almeno 60 secondi. Accendere nuovamente la centrale.

## CONNESSIONE INGRESSI

FOTOCELLE ESTERNE	ALIMENTAZIONE 24 VDC		TIPO	PIN	PARAMETRO
TRASMETTITORE	8 +	10 -	N.C.	X X	E 3
RICEVITORE				3 8	

FOTOCELLE INTERNE	ALIMENTAZIONE 24 VDC		TIPO	PIN	PARAMETRO
TRASMETTITORE	8 +	10 -	N.C.	X X	E 4
RICEVITORE				4 8	

ALTRI INGRESSI	TIPO	PIN	PARAMETRO
START – SOLO APRI – SOLO CHIUDI	N.A.	1 8	E 1
PEDONALE – SOLO APRI – SOLO CHIUDI	N.C.	7 8	E 7
STOP	N.C.	2 8	E 2

N.C. Normalmente Chiuso  
N.A. Normalmente Aperto

230 VAC	
19	20

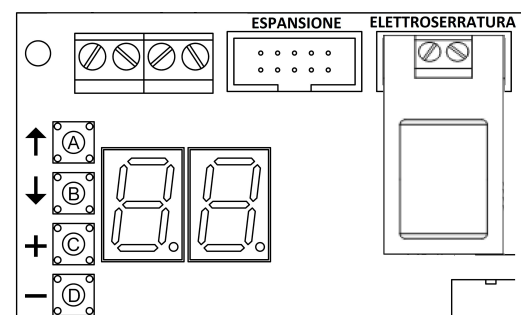
## CONNESSIONE USCITE

MOTORE	APRI	COMUNE	CHIUDI
Motore A	13	14	15
Motore B	16	17	18

LAMPEGGIATORE 24V 20W	
11	12

24VDC (150 mA) PINS	
8 +	10 -

## OK-ELOCKM ? aVg'a Wwfr deWt\$Habl [a` SV



Se il modulo elettroserratura è installato impostare L0 a S1.

## Impostazioni motore A

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIPTION
<b>A1</b>	14 sec	99 sec	00 sec	Tempo di lavoro normale.
<b>A2</b>	7 sec	99 sec	00 sec	Tempo di lavoro in rallentamento.
<b>A3</b>	0.8 sec	1.5 sec	0.1 sec	Tempo di avvio.
<b>A4</b>	6 sec	99 sec	0 sec	Sfasamento in chiusura.
<b>A5</b>	6	10	1	Forza normale.
<b>A6</b>	8	10	1	Forza rallentamento.
<b>A7</b>	NO	99 - NO	0	Soglia sensore di sforzo modalità normale. Durante l'apertura, per il tempo di lavoro normale, i display mostrano lo sforzo del motore A.
<b>A8</b>	NO	99 - NO	0	Soglia sensore di sforzo modalità rallentamento. Durante l'apertura, per il tempo di lavoro in rallentamento i display mostrano lo sforzo del motore A.

## Impostazioni motore B

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIZIONE
<b>b1</b>	14 sec	99 sec	00 sec	Tempo di lavoro normale.
<b>b2</b>	7 sec	99 sec	00 sec	Tempo di lavoro in rallentamento
<b>b3</b>	0.8 sec	1.5 sec	0.1 sec	Tempo di avvio.
<b>b4</b>	3 sec	99 sec	0 sec	Sfasamento in apertura.
<b>b5</b>	6	10	1	Forza normale.
<b>b6</b>	8	10	1	Forza rallentamento.
<b>b7</b>	NO	99 - NO	0	Soglia sensore di sforzo modalità normale. Durante la chiusura, per il tempo di lavoro normale, i display mostrano lo sforzo del motore B.
<b>b8</b>	NO	99 - NO	0	Soglia sensore di sforzo modalità rallentamento. Durante la chiusura, per il tempo di lavoro in rallentamento i display mostrano lo sforzo del motore B.

## Funzioni

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C MAX	<input type="checkbox"/> D MIN	DESCRIZIONE
<b>F0</b>	10 sec	99 sec	00 sec	Tempo di pausa. Per disabilitare tenere premuto il tasto <input type="checkbox"/> C finché il display non mostra <b>5E</b> .
<b>F2</b>	0 sec	0.5 sec	0.0 sec	Colpo di chiusura. Può essere utile quando viene installata l'elettroserratura.
<b>F3</b>	1.0 sec	4.0 sec	00 sec	Tempo di lampeggio.
<b>F4</b>	NO	SI	NO	Colpo d'ariete. Può essere utile quando viene installata l'elettroserratura.
<b>F5</b>	NO	SI	SI	Passo passo.
<b>F6</b>	NO	SI	NO	Condominiale.
<b>F8</b>	SI	SI	NO	Logica fotocellule. <b>5E</b> = Logica Battente <b>n0</b> = Logica Scorrevole.
<b>L0</b>	NO	SI	NO	Modulo Elettro-serratura.
<b>L1</b>	00 min	00 min	10 min	Funzione inverno freddo. Questa funzione è utile in paesi dove l'inverno è estremamente freddo.
<b>t1</b>	NO	SI	NO	Test fotocellule.
<b>t2</b>	SI	SI	NO	Test motori in termico.

## Funzioni di cortesia

DISPLAY	DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	DESCRIZIONE
<b>d0</b>	<b>n0</b>	Imposta	Per ripristinare il default mantenere premuto il tasto <input type="checkbox"/> C finché i display non mostrano <b>5E</b>
<b>P2</b>	<b>- -</b>	X	Quando un comando di start è ricevuto la centrale avvia una procedura di acquisizione dei tempi di manovra.

## Funzioni radio

DISPLAY	DISPLAY	<input type="checkbox"/> C	DESCRIZIONE
<b>r0</b>	<b>1...2...</b>	Elimina	Cancella il codice mostrato: Quando il display mostra il codice identificativo del telecomando da cancellare mantenere premuto il tasto <input type="checkbox"/> C finché il display non si spegne: <b>00</b> .
<b>r1</b>	<b>5E</b>	Salva	Per salvare un telecomando: Mantenere premuto il tasto del telecomando. I display mostrano <b>5E</b> , premere il tasto <input type="checkbox"/> C della centrale. <b>r1</b> → Start <b>r2</b> → Stop <b>r3</b> → Start Pedonale <b>r4</b> → Chiusura rapida
<b>r2</b>	<b>5E</b>	Salva	
<b>r3</b>	<b>5E</b>	Salva	
<b>r4</b>	<b>5E</b>	Salva	
<b>r5</b>	<b>n0</b>	Elimina	Elimina tutti i codici: Mantenere premuto il tasto <input type="checkbox"/> C finché i display non mostrano <b>5E</b> fisso.

## Impostazioni ingressi

DISPLAY	DEFAULT	<input type="checkbox"/> C	<input type="checkbox"/> D	DESCRIZIONE
<b>E1</b>	<b>00</b>	↓	↑	<b>n0</b> = Disabilitato. <b>00</b> = Start (N.A.). <b>0P</b> = Apri (N.A.). <b>t1</b> = Chiudi (N.A.).
<b>E2</b>	<b>5E</b>	↓	↑	<b>n0</b> = Disabilitato. <b>5E</b> = Stop (N.C.) <b>r1</b> = Fine corsa motore A apertura e chiusura (N.A.).
<b>E3</b>	<b>t1</b>	↓	↑	<b>n0</b> = Disabilitato. <b>t1</b> = Fotocellula Esterna (N.C.)
<b>E4</b>	<b>tA</b>	↓	↑	<b>n0</b> = Disabilitato. <b>tA</b> = Fotocellula interna (N.C.) <b>b</b> = Fine corsa motore B apertura e chiusura (N.A.).
<b>E7</b>	<b>PE</b>	↓	↑	<b>n0</b> = Disabilitato. <b>PE</b> = Pedonale (N.A.) <b>0P</b> = Apri (N.A.) <b>t1</b> = Chiudi (N.A.)

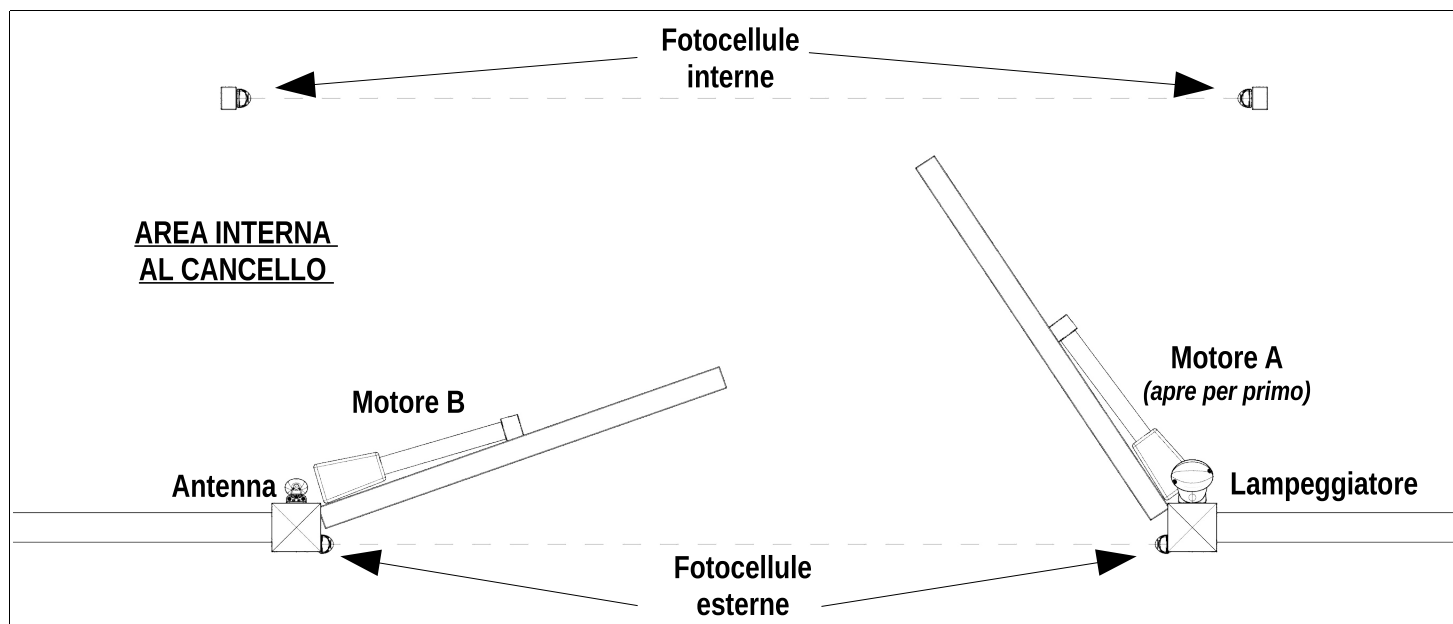
## Segnalazioni

<b>5E</b>	Stop.
<b>FH</b>	Fotocellule esterna ed interna.
<b>t1</b>	Fotocellula esterna.
<b>tA</b>	Fotocellula interna.
<b>00</b>	Start.
<b>0P</b>	Apri.
<b>t1</b>	Chiudi.
<b>PE</b>	Start pedonale.
<b>r1</b>	Fine corsa motore A apertura o chiusura.
<b>b</b>	Fine corsa motore B apertura o chiusura.
<b>r1</b>	Fine corsa motore A e motore B apertura o chiusura.
<b>- -</b>	Telecomando in trasmissione
<b>1E</b>	Errore test fotocellule.
<b>7A</b>	Rilevazione ostacolo motore A.
<b>9A</b>	Motore A in protezione termica.
<b>7b</b>	Rilevazione ostacolo motore B.
<b>9b</b>	Motore B in protezione termica.
<b>FF</b>	Memoria radio piena.

## TASTI

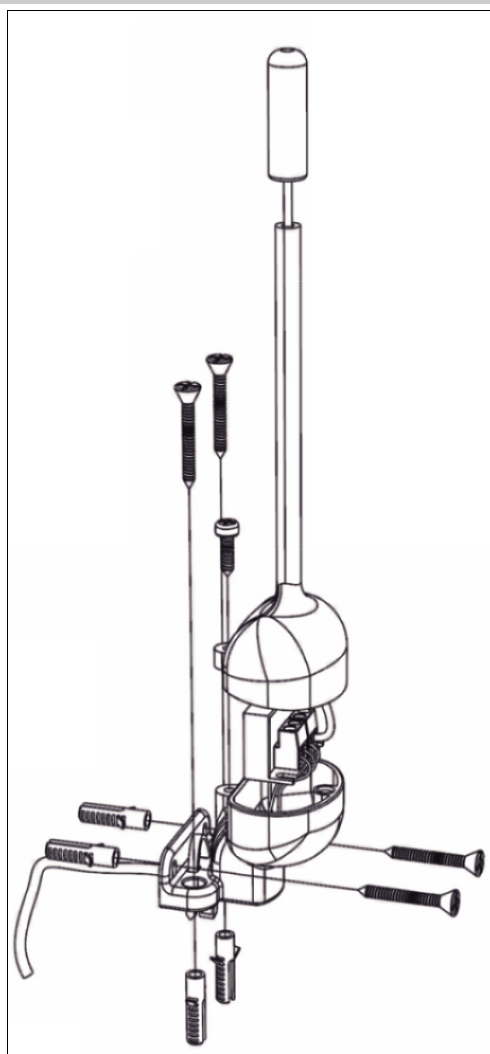
<input type="checkbox"/> A	Scorre il menù in avanti.
<input type="checkbox"/> B	Scorre il menù all'indietro.
<input type="checkbox"/> C	Incrementa o imposta <b>5E</b> <b>5E</b> significa: Abilitato/a.
<input type="checkbox"/> D	Decrementa o imposta <b>n0</b> <b>n0</b> significa: Disabilitato/a.

**INSTALLAZIONE TIPO**

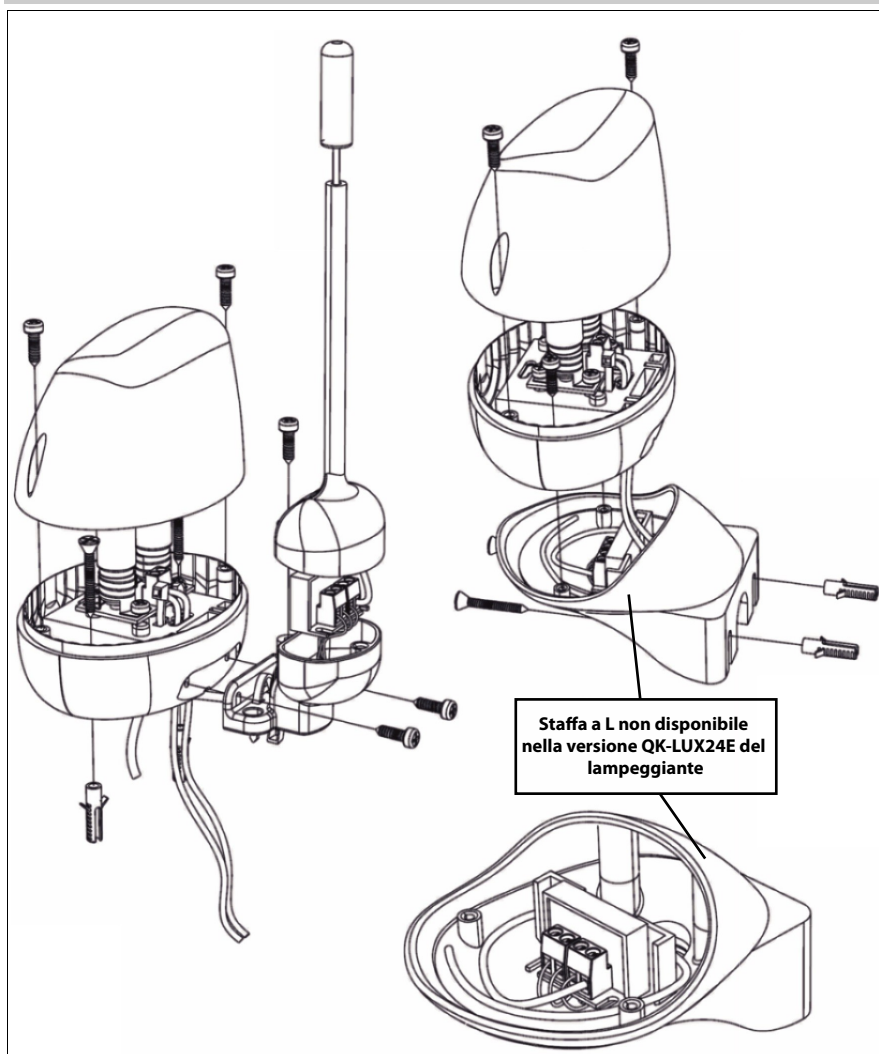


**INSTALLAZIONE MODULO RADIO**

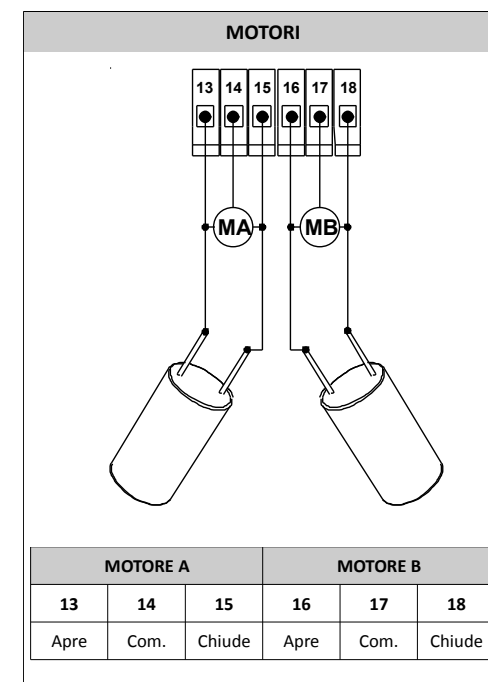
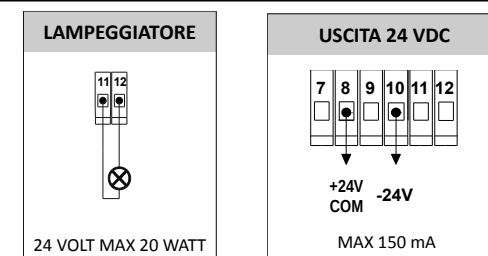
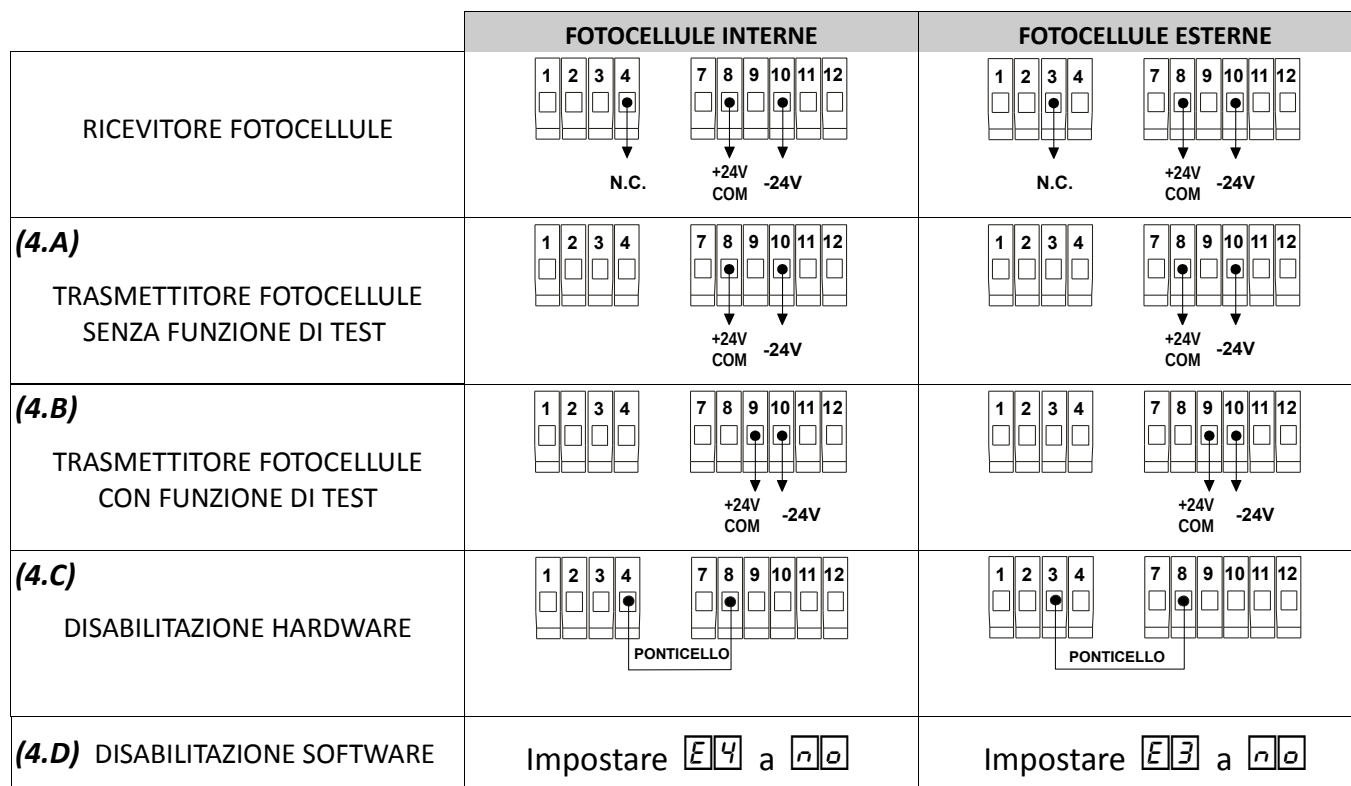
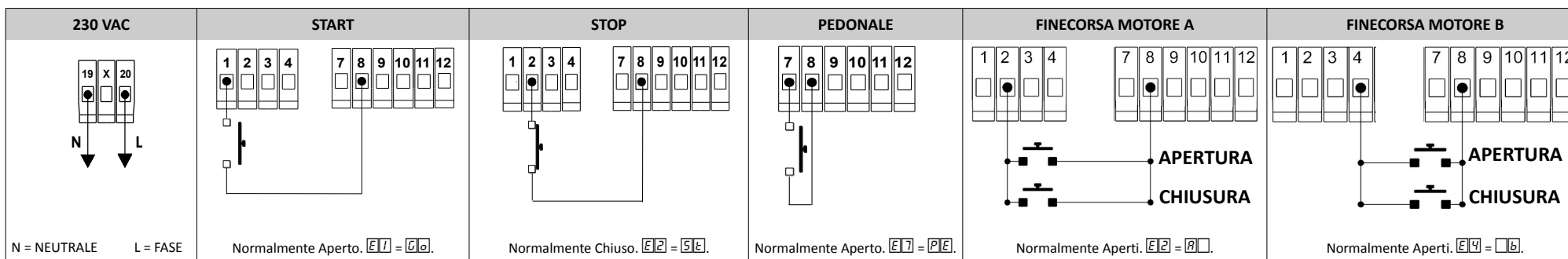
**ALL'INTERNO DEL CONTENITORE ANTENNA  
OPTIONAL QK-AN433\_V4**



**ALL'INTERNO DEL LAMPEGGIATORE**











# COLLEGAMENTI INGRESSI/USCITE














Il parametro  $E1$  abilita ( $51$ ) o disabilita ( $00$ ) il test delle fotocelle. Le impostazioni (4.A) e (4.C) richiedono  $E1$  impostato a  $00$ .































<b>Stand By</b>	Il cancello è completamente chiuso e i <b>dispositivi di sicurezza</b> sono disattivati. La centrale di controllo è pronta per iniziare un ciclo di lavoro. In questo stato il lampeggiatore è spento.
<b>Apertura</b>	Il cancello si sta aprendo e il lampeggiatore lampeggia velocemente.
<b>Pausa</b>	L' <b>apertura</b> è finita ed il lampeggiatore è acceso fisso. Dopo il <b>tempo di pausa</b> $F10$ il cancello inizia la <b>chiusura</b> .
<b>Chiusura</b>	Il cancello si sta chiudendo ed il lampeggiatore lampeggia lento.
<b>Stop Apertura</b>	Il cancello è stato stoppato mentre si stava aprendo. Un nuovo comando di start avvia la fase di chiusura. In questo stato il lampeggiatore è spento.
<b>Stop Chiusura</b>	Il cancello è stato stoppato mentre si stava chiudendo. Un nuovo comando di start avvia la fase di apertura. In questo stato il lampeggiatore è spento.
<b>Tipi di ingresso</b>	Gli ingressi possono essere esterni o da telecomando. Gli ingressi esterni sono tutti i dispositivi che vengono collegati alla morsettiera: fotocellule, contatti normalmente chiusi o aperti. Ogni terminale della morsettiera è associato ad una funzione. Le <b>funzioni di sicurezza</b> sono associate a contatti normalmente chiusi. Le altre funzioni a contatti normalmente aperti. Le funzioni di sicurezza sono: <b>stop, fotocellule interne e fotocellule esterne</b> . Le altre invece: <b>start, start pedonale, apri, chiudi, fine corsa motore A, fine corsa motore B</b> . Si può scegliere la funzione del morsetto attraverso la programmazione dei parametri: $E1, E2, E3, E4, E7$ . Gli ingressi da telecomando possono avere le seguenti funzioni: <b>start, stop, pedonale e chiusura rapida</b> . I parametri che gestiscono l'associazione di queste funzioni ad un telecomando sono: $C1, C2, C3$ e $C4$ .
<b>Ingresso attivato</b>	Un ingresso è attivato quando il suo stato cambia dal suo valore standard. Ad esempio una fotocellula è considerata attiva quando il fascio infrarosso tra il trasmettitore e il ricevitore è interrotto, oppure un generico selettore a chiave è attivato quando la chiave viene girata. Tutte queste azioni sono riconosciute dalla centrale di controllo che mostra il cambiamento sul display. Quando più ingressi sono attivati contemporaneamente la centrale di controllo mostra quello a priorità più alta. La priorità dalla più alta alla più bassa è la seguente: stop $S1$ , fotocellule esterne ed interne $FH, EC$ fotocellule esterne, $ER$ fotocellule interne, start $C0$ , pedonale $PE$ , apri $OP$ , chiudi $CL$ , finecorsa motore A e motore B $Rb$ , finecorsa motore A $Ra$ , finecorsa motore B $Rb$ .
<b>Comandi di start</b>	I comandi di start sono: start, pedonale e chiusura rapida. I comandi di start sono in grado di avviare un ciclo di lavoro. Il funzionamento dei comandi di start dipende dalla programmazione dei parametri $F5$ ed $F6$ . Per maggiori informazioni guardare la descrizione di $F5$ ed $F6$ . Per sapere il funzionamento della chiusura rapida guardare la descrizione di $C4$ .
<b>Dispositivi di sicurezza</b>	I dispositivi di sicurezza sono: lo stop, le fotocellule interne ed esterne. I comandi di stop fermano sempre il cancello. Invece il funzionamento delle fotocellule dipende dal parametro $F8$ . Per maggiori informazioni guardare la descrizione di $F8$ .
<b>Ciclo di lavoro standard</b>	Un <b>ciclo di lavoro standard</b> è avviato quando la centrale è in stato di stand by e un comando di start viene ricevuto: Il motore A inizia ad aprirsi prima del motore B. $64$ secondi dopo il motore B inizia ad aprirsi. Dopo il tempo di pausa $F10$ il motore B inizia a chiudersi. $84$ secondi dopo, il motore A inizia a chiudersi. Durante un ciclo di lavoro standard tutti i comandi di start pedonale e chiusura rapida sono considerati come start. Il funzionamento di un ciclo di lavoro standard può essere modificato attraverso la programmazione dei parametri.
<b>Ciclo di lavoro pedonale</b>	Un <b>ciclo di lavoro pedonale</b> è avviato quando la centrale è in stato di stand by e un comando di start pedonale viene ricevuto: il motore A lavora normalmente mentre il motore B è sempre spento. Durante un ciclo di lavoro pedonale tutti i comandi di start sono considerati come start pedonali.



<b>Tempo normale</b> 	Il motore A apre prima del motore B e lavora per $R1$ secondi. Dopo questo tempo inizia la fase di rallentamento che dura $R2$ secondi. Questo avviene sia in apertura che in chiusura. Per disabilitare il rallentamento del motore A occorre impostare il parametro $R2$ a 00.
<b>Tempo rallentamento</b> 	$R1$ è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> secondi. $R2$ è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> secondi.
<b>Tempo di avvio</b> 	$R3$ è il tempo di avvio del motore A. Durante questo tempo la forza del motore cresce costantemente fino a raggiungere il valore massimo. Durante questa fase il sensore ostacoli è disabilitato. Ogniqualvolta il motore parte i primi $R3$ secondi sono considerati come tempo d'avvio. $R3$ è impostabile da <b>0.1</b> a <b>1.5</b> secondi.
<b>Sfasamento in chiusura</b> 	Il Motore B inizia a chiudersi $R4$ secondi prima del motore A. Questo parametro è utile per evitare il sovrapporsi delle ante durante la chiusura. $R4$ è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> secondi.
<b>Forza normale</b> 	$R5$ è la forza del motore A durante il tempo normale di lavoro parametro $R1$ . $R5$ è impostabile da <b>00</b> a <b>10</b>
<b>Forza rallentamento</b> 	$R6$ è la forza del motore A durante il tempo di rallentamento parametro $R2$ . $R6$ è impostabile da <b>00</b> a <b>10</b>
<b>Soglia di ostacolo normale</b> 	Durante il <b>tempo normale</b> $R1$ se lo sforzo del motore A è maggiore della <b>soglia di ostacolo normale</b> $R7$ allora: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Se la <b>soglia ostacolo rallentamento</b> <math>R8</math> ed il <b>tempo di rallentamento</b> <math>R2</math> sono abilitati allora il motore A inverte. Se la direzione era la chiusura il motore apre completamente. Se la direzione era l'apertura allora il motore chiude per 2 secondi dopo di che va in stop. Durante le successive aperture il motore B parte solo quando il motore A è giunto a finecorsa. Durante le successive chiusure il motore A parte solo quando il motore B è giunto a finecorsa. Questa funzionalità è attiva una volta per ciclo, per le altre volte al rilevamento dell'ostacolo: il motore A va in finecorsa mentre il motore B continua la sua corsa.</li> <li>• Se la <b>soglia ostacolo rallentamento</b> <math>R8</math> oppure il <b>tempo di rallentamento</b> <math>R2</math> sono disabilitati allora il motore A va in finecorsa mentre il motore B continua la sua corsa.</li> </ul> Durante l'apertura, per il <b>tempo normale</b> $R1$ , il display mostra il valore dello sforzo del motore A. <b>00</b> è il valore minimo, <b>99</b> quello massimo. Il valore massimo dipende dal motore e può essere minore di <b>99</b> . Per disabilitare il sensore ostacoli in modalità normale impostare $R7 = n0$ . Per impostare $R7 = n0$ premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto C. $R7$ è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> . Dopo <b>99</b> il display mostra $n0$ .
<b>Soglia di ostacolo in rallentamento</b> 	Durante il <b>tempo di rallentamento</b> $R2$ se lo sforzo del motore A è maggiore della <b>soglia di ostacolo rallentamento</b> $R8$ allora: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Il motore A va in finecorsa mentre il motore B continua la sua manovra.</li> </ul> Durante l'apertura, per il <b>tempo di rallentamento</b> $R2$ , il display mostra il valore dello sforzo del motore A. <b>00</b> è il valore minimo, <b>99</b> quello massimo. Il valore massimo dipende dal motore e può essere minore di <b>99</b> . Per disabilitare il sensore ostacoli in modalità rallentamento impostare $R8 = n0$ . Per impostare $R8 = n0$ premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto C. $R8$ è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> . Dopo <b>99</b> il display mostra $n0$ .

<p><b>Tempo normale</b></p> <p><b>b1</b></p>	<p>Il motore B apre dopo il motore A e lavora per <b>b1</b> secondi. Dopo questo tempo inizia la fase di rallentamento che dura per <b>b2</b> secondi. Questo avviene sia in apertura che in chiusura. Per disabilitare il rallentamento del motore B occorre impostare il parametro <b>b2</b> = <b>00</b>.</p>
<p><b>Tempo di rallentamento</b></p> <p><b>b2</b></p>	<p><b>b1</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> secondi.  <b>b2</b> è impostabile da <b>0.0</b> a <b>99</b> secondi.</p>
<p><b>Tempo di avvio</b></p> <p><b>b3</b></p>	<p><b>b3</b> è il tempo di avvio del motore B. Durante questo tempo la forza del motore cresce costantemente fino a raggiungere il valore massimo. Durante questa fase il sensore ostacoli è disabilitato. Ogniquale volta il motore parte i primi <b>b3</b> secondi sono considerati come tempo d'avvio.  <b>b3</b> è impostabile da <b>0.1</b> a <b>1.5</b> secondi.</p>
<p><b>Sfasamento in apertura</b></p> <p><b>b4</b></p>	<p>Il Motore A inizia ad aprirsi <b>b4</b> secondi prima del motore B. Questo parametro è utile per evitare il sovrapporsi delle ante durante l'apertura.  <b>b4</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b> secondi.</p>
<p><b>Forza normale</b></p> <p><b>b5</b></p>	<p><b>b5</b> è la forza del motore B durante il tempo normale di lavoro parametro <b>b1</b>.  <b>b5</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>10</b></p>
<p><b>Forza rallentamento</b></p> <p><b>b6</b></p>	<p><b>b6</b> è la forza del motore B durante il tempo di rallentamento parametro <b>b2</b>.  <b>b6</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>10</b></p>
<p><b>Soglia ostacolo normale</b></p> <p><b>b7</b></p>	<p>Durante il <b>tempo normale</b> <b>b1</b> se lo sforzo del motore B è maggiore della <b>soglia di ostacolo normale</b> <b>b7</b> allora:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Se la <b>soglia ostacolo rallentamento</b> <b>b8</b> ed il <b>tempo di rallentamento</b> <b>b2</b> sono abilitati allora il motore B inverte. Se la direzione era la chiusura il motore apre completamente. Se la direzione era l'apertura allora il motore chiude per 2 secondi dopo di che va in stop. Durante le successive aperture il motore A parte solo quando il motore B è giunto a finecorsa. Durante le successive chiusure il motore B parte solo quando il motore A è giunto a finecorsa. Questa funzionalità è attiva una volta per ciclo, per le altre volte al rilevamento dell'ostacolo: il motore B va in finecorsa mentre il motore A continua la sua corsa.</li> <li>• Se la <b>soglia ostacolo in rallentamento</b> <b>b8</b> oppure il <b>tempo di rallentamento</b> <b>b2</b> sono disabilitati allora il motore B va in finecorsa mentre il motore A continua la sua corsa.</li> </ul> <p>Durante la chiusura, per il <b>tempo normale</b> <b>b1</b>, il display mostra il valore dello sforzo del motore B. <b>00</b> è il valore minimo, <b>99</b> quello massimo. Il valore massimo dipende dal motore e può essere minore di <b>99</b>. Per disabilitare il sensore ostacoli in modalità normale impostare <b>b7</b> = <b>00</b>. Per impostare <b>b7</b> = <b>00</b> premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto C. <b>b7</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b>. Dopo <b>99</b> il display mostra <b>00</b>.</p>
<p><b>Soglia ostacolo rallentamento</b></p> <p><b>b8</b></p>	<p>Durante il <b>tempo di rallentamento</b> <b>b2</b> se lo sforzo del motore B è maggiore della <b>soglia ostacolo rallentamento</b> <b>b8</b> allora:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Il motore B va in finecorsa mentre il motore A continua la sua corsa.</li> </ul> <p>Durante la chiusura, per il <b>tempo di rallentamento</b> <b>b2</b>, il display mostra il valore dello sforzo del motore A. <b>00</b> è il valore minimo, <b>99</b> quello massimo. Il valore massimo dipende dal motore e può essere minore di <b>99</b>. Per disabilitare il sensore ostacoli in modalità rallentamento impostare <b>b8</b> = <b>00</b>. Per impostare <b>b8</b> = <b>00</b> premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto C. <b>b8</b> è impostabile da <b>00</b> a <b>99</b>. Dopo <b>99</b> il display mostra <b>00</b>.</p>





































































<b>Tempo di pausa</b>  	Dopo l'apertura la centrale entra in pausa per $F0$ secondi dopo di che avvia la fase di chiusura. Impostando $F0$ a $S5$ , la centrale al termine della apertura pone il cancello in stato di stop di apertura. Per impostare $S5$ premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto C finché il display non mostra $S5$ . $F0$ è impostabile da 00 a 99. Dopo 99 i display mostrano $S5$ .		
<b>Colpo di chiusura</b>  	Quando il cancello si sta chiudendo e il rallentamento è finito, un impulso di chiusura viene eseguito dal motore A. Tale impulso dura $F2$ secondi. Durante questo tempo il sensore di sforzo è disabilitato. Questa funzione può essere utile quando l'impianto prevede l'utilizzo dell'elettro-serratura e la forza del motore A durante il rallentamento non è in grado di far chiudere il cancello completamente. $F2$ è impostabile da 0.0 a 1.0 secondi.		
<b>Tempo di lampeggio</b>  	Prima di avviare i motori, il lampeggiatore segnala la fase in avvio accendendosi e spegnendosi ad intermittenza per $F3$ secondi dopo di che motori vengono avviati. $F3$ è impostabile da 0.0 a 4.0 secondi.		
<b>Colpo d'ariete</b>  	$F4 = S1 \rightarrow$ ABILITATO $F4 = n0 \rightarrow$ DISABILITATO Prima dell'apertura il motore A chiude per 0.5 secondi. Durante questo tempo la forza del motore A è massima e il sensore ostacoli è disabilitato. Questa funzione può essere utile quando l'impianto prevede l'utilizzo dell'elettro-serratura e l'apertura risulta difficoltosa.		
<b>Funzionalità dei comandi di start</b>   	<b>STANDARD</b> $F6 = n0$ e $F5 = n0$ <u>Durante l'apertura:</u> i comandi di start bloccano l'apertura. <u>Durante la chiusura:</u> i comandi di start bloccano la chiusura e avviano l'apertura.	<b>CONDOMINIALE</b> $F6 = S1$ <u>Durante l'apertura:</u> i comandi di start non hanno effetto. <u>Durante la chiusura:</u> i comandi di start bloccano la chiusura e avviano l'apertura.	<b>PASSO-PASSO</b> $F6 = n0$ e $F5 = S1$ <u>Durante l'apertura:</u> i comandi di start bloccano l'apertura. <u>Durante la chiusura:</u> i comandi di start bloccano la chiusura.
<b>Logica delle fotocellule</b>  	$F8 = S1 \rightarrow$ <b>LOGICA BATTENTE</b> <u>Durante l'apertura:</u> Finché le fotocellule interne sono attivate la centrale sospende l'apertura. Quando le fotocellule vengono disattivate l'apertura riprende. L'attivazione delle fotocellule esterne non ha effetto. <u>Durante la chiusura:</u> Se le fotocellule esterne sono attivate la centrale blocca la chiusura e avvia l'apertura. Se le fotocellule interne vengono attivate: la chiusura viene bloccata. La centrale attende che le fotocellule interne tornino non attive per avviare l'apertura.		$F8 = n0 \rightarrow$ <b>LOGICA SCORREVOLE</b> <u>Durante l'apertura:</u> Se le fotocellule interne sono attivate la centrale blocca l'apertura e avvia la chiusura. Dopo 3 secondi la chiusura è bloccata. Un nuovo comando di start è in grado di riavviare la chiusura. L'attivazione delle fotocellule esterne non ha nessun effetto. <u>Durante la chiusura:</u> Se le fotocellule esterne sono attivate la centrale blocca la chiusura e avvia l'apertura. L'attivazione delle fotocellule interne non ha effetto.
<b>Elettro serratura</b>  	$L0 = S1 \rightarrow$ ABILITATO Il modulo elettroserratura è gestito. Il modulo deve essere installato sul socket elettroserratura della centrale.		$L0 = n0 \rightarrow$ DISABILITATO Il modulo elettroserratura non è gestito.
<b>Inverno freddo</b>  	La funzione inverno freddo è utile nei paesi con un inverno estremamente freddo. I motori sono riscaldati (accessi alla minima potenza) per $L1$ minuti su 10. Il cancello non si muove mentre i motori ed il contenitore della centrale sono riscaldati. Ad esempio impostando $L1 = 03$ i motori sono riscaldati per 3 minuti e rimarranno spenti per 7. E' consigliabile disattivare questa funzione durante la stagione estiva. Questa funzione è impostabile da 00 a 10.		
<b>Test fotocellule</b>  	$E1 = S1 \rightarrow$ ABILITATO $E1 = n0 \rightarrow$ DISABILITATO Prima di ogni manovra, la centrale controlla la presenza delle fotocellule. Se nessun errore viene determinato, i motori possono essere avviati. Altrimenti i motori non possono essere avviati ed i display mostrano $L1$ .		
<b>Test motori in termico</b>  	$E2 = S1 \rightarrow$ ABILITATO $E2 = n0 \rightarrow$ DISABILITATO Prima di ogni manovra i motori vengono testati. Se il display mostra $9A$ il motore A è in protezione termica. Se mostra $9B$ il motore B è in protezione termica. Quando uno dei due motori è in protezione termica la centrale non inizia la manovra richiesta. Questo test può fallire se c'è un errore di connessione su uno dei due motori o su entrambi.		

<b>Cancellare un telecomando</b>  	<p>Premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto A o B finché il display non mostra . Dopo un secondo, la centrale mostra in successione i codici dei telecomandi salvati. Ogni codice è rappresentato da un numero d'identificazione. Per cancellare il codice mostrato mantenere premuto il tasto C finché il display non si spegne.</p>
<b>Salvare un telecomando</b>   START   STOP   PEDONALE   CHIUSURA RAPIDA	<p>E' possibile associare ad un tasto del telecomando una di queste funzioni: start , stop , pedonale  o chiusura rapida . Per far questo premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto A o B finché il display non mostra l'indicazione della funzione che si vuole associare al trasmettitore. Dopo circa un secondo sul display viene visualizzato . Mantenere premuto il tasto del telecomando da memorizzare, i display mostreranno , premere il tasto C della centrale per salvare. Dopo il salvataggio se il tasto del telecomando salvato viene premuto e una delle funzioni ,  o  è selezionata allora i display visualizzano il numero di identificazione del telecomando. E' possibile salvare fino a 99 codici. Se la memoria è piena i display visualizzeranno  al momento del salvataggio.</p> <p><b> funzione di start</b>          La funzione di <b>start</b> avvia un <b>ciclo di lavoro standard</b>: Il motore A inizia ad aprirsi prima del motore B.  secondi dopo il motore B inizia ad aprirsi. Dopo il tempo di pausa  il motore B inizia a chiudersi.  secondi dopo, il motore A inizia a chiudersi.</p> <p><b> funzione di stop</b>          La funzione di <b>stop</b> ferma il cancello.</p> <p><b> funzione di pedonale</b>          La funzione di <b>pedonale</b> avvia un <b>ciclo di lavoro pedonale</b>: il motore A lavora normalmente mentre il motore B è sempre spento.</p> <p><b> funzione di chiusura rapida</b>  <u>Durante l'apertura</u>: una volta che le fotocellule interne ed esterne o esterne ed interne sono state attivate, allora il cancello inizia a chiudersi dopo 5 secondi.  <u>Durante la pausa</u>: una volta che le fotocellule interne ed esterne o esterne ed interne sono state attivate, allora il cancello inizia a chiudersi.  <u>Impostazioni richieste</u>:  <b>(1)</b>. Le fotocellule esterne e interne sono state installate.  <b>(2)</b>. Il parametro  è impostato a .  <b>(3)</b>. Il parametro  è impostato a .</p> <p>Se queste condizioni non sono soddisfatte il tasto del telecomando si comporta come uno <b>start</b>. Questa funzionalità è attiva solo una volta per ciclo finché il cancello sta aprendo o è in pausa per la prima volta. In tutte le altre condizioni il tasto del telecomando si comporta come uno <b>start</b>.</p>
<b>Cancellazione totale</b>  	<p>Premere ripetutamente o mantenere premuto il tasto A o B finché il display non mostra . Dopo un secondo sul display viene visualizzato . Per cancellare tutti i codici salvati, mantenere premuto il tasto C finché i display non mostrano  fisso.</p>

Ogni ingresso della morsettiere è programmabile tramite un parametro di configurazione. I parametri di configurazione sono: **E1**, **E2**, **E3**, **E4** e **E7**. **E1** configura l'ingresso 1, **E2** configura l'ingresso 2 e così via. Nella tabella seguente vengono descritte tutte le funzioni che possono essere assegnate ad uno o più ingressi.

FUNZIONE	DESCRIZIONE	TIPO	<b>E1</b> in 1	<b>E2</b> in 2	<b>E3</b> in 3	<b>E4</b> in 4	<b>E7</b> in 7
<b>DISABILITATO</b>	Disabilita l'ingresso selezionato. Gli ingressi <b>E2</b> , <b>E3</b> ed <b>E4</b> hanno la funzione di <b>auto-enable</b> : quando l'ingresso è disabilitato e un contatto normalmente chiuso viene collegato al relativo ingresso della morsettiere allora la centrale imposta il suo valore a quello di sicurezza. Ad esempio se <b>E2</b> = <b>NO</b> e un contatto normalmente chiuso è collegato all'ingresso 2 della morsettiere allora la centrale imposta <b>E2</b> come funzione di stop <b>SE</b> .		▪	▪ auto enable	▪ auto enable	▪ auto enable	▪
<b>STOP</b>	La funzione di <b>stop</b> ferma il cancello.	N.C. SAFETY		▪ DEF.			
<b>FOTOCELLULA ESTERNA</b>	<u>Durante la chiusura:</u> l'attivazione delle fotocellule esterne ferma la chiusura ed inizia l'apertura. <u>Durante l'apertura:</u> l'attivazione delle fotocellule esterne non ha nessun effetto.	N.C. SAFETY			▪ DEF.		
<b>FOTOCELLULA INTERNA</b>	<u>Durante la chiusura:</u> l'attivazione delle fotocellule esterne ferma la chiusura ed inizia l'apertura una volta che le stesse vengono liberate. <u>Durante l'apertura:</u> L'attivazione delle fotocellule esterne blocca l'apertura finché sono attive.	N.C. SAFETY				▪ DEF.	
<b>START</b>	La funzione di <b>start</b> avvia un <b>ciclo di lavoro standard</b> : Il motore A inizia ad aprirsi prima del motore B. <b>B4</b> secondi dopo il motore B inizia ad aprirsi. Dopo il tempo di pausa <b>E0</b> il motore B inizia a chiudersi. <b>R4</b> secondi dopo, il motore A inizia a chiudersi.	N.A.	▪ DEF.				
<b>PEDONALE</b>	La funzione di <b>pedonale</b> avvia un <b>ciclo di lavoro pedonale</b> : il motore A lavora normalmente mentre il motore B è sempre spento.	N.A.					▪ DEF.
<b>APRI</b>	La funzione <b>apri</b> apre il cancello. Quando la centrale è in stand by la funzione <b>apri</b> avvia un ciclo di lavoro standard.	N.A.	▪				▪
<b>CHIUDI</b>	La funzione <b>chiudi</b> chiude il cancello. Quando il cancello è in <b>pausa</b> la funzione <b>chiudi</b> avvia la fase di chiusura.	N.A.	▪				▪
<b>FINECORSO MOTORE A</b>	La funzione di <b>finecorsa motore A</b> consente di gestire il finecorsa di chiusura e quello di apertura del motore A. I dispositivi di finecorsa vanno collegati allo stesso ingresso della morsettiere.	N.A.		▪			
<b>FINECORSO MOTORE B</b>	La funzione di <b>finecorsa motore B</b> consente di gestire il finecorsa di chiusura e quello di apertura del motore B. I dispositivi di finecorsa vanno collegati allo stesso ingresso della morsettiere.	N.A.				▪	

▪	AUTO-ENABLE	DEF.	SAFETY	N.C.	N.A.
La funzione è programmabile sull'ingresso.	La funzione auto-enable è attiva.	Valore di fabbrica del parametro.	La funzione è di sicurezza.	Normalmente Chiuso.	Normalmente Aperto.

<b>Default</b> 	<p>Per ripristinare il default di fabbrica: mantenere premuto o premere ripetutamente il tasto A o B finché il display non visualizza . Dopo qualche secondo la centrale mostra .</p> <p>Per impostare il default premere il tasto C finché i display non mostrano . Il default di fabbrica non ha nessun effetto sulla programmazione della radio.</p>												
<b>Acquisizione sequenziale</b> 	<p> è una procedura che permette l'acquisizione dei tempi di lavoro del cancello. I parametri interessati sono: , , ,  e . La procedura è suddivisa in 5 passi: , , ,  e . Durante ogni passo il parametro associato viene programmato. Il sensore ostacoli è disabilitato per tutta la durata della procedura al di là della sua programmazione.</p> <p>L'acquisizione sequenziale può essere eseguita solo quando la centrale è in <b>stand by</b>.</p> <p>Per iniziare l'<b>acquisizione sequenziale</b> mantenere premuto il tasto A o B finché la centrale non mostra . Dopo qualche secondo sul display appare . Per avviare premere un ingresso di start.</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <tr> <td style="width: 15%; text-align: center;"> → </td> <td> <p>La centrale di controllo è pronta per avviare la procedura di acquisizione sequenziale.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p> </td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"></td> <td> <p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore A .</p> <p>Il motore A si apre. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p> </td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"></td> <td> <p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore A .</p> <p>Il motore A rallenta. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p> </td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"></td> <td> <p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B si apre.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p> </td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"></td> <td> <p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B rallenta.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p> </td> </tr> <tr> <td style="text-align: center;"></td> <td> <p>Si sta acquisendo il <b>tempo di chiusura automatica</b> (pausa) .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B è fermo. Il lampeggiatore è acceso fisso.</p> <p>Dopo 1.5 secondi i display mostrano il tempo di conteggio.</p> <p>Per completare la procedura premere un ingresso di start e attendere la chiusura completa del cancello.</p> </td> </tr> </table>	 → 	<p>La centrale di controllo è pronta per avviare la procedura di acquisizione sequenziale.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>		<p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore A .</p> <p>Il motore A si apre. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>		<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore A .</p> <p>Il motore A rallenta. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>		<p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B si apre.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>		<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B rallenta.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>		<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di chiusura automatica</b> (pausa) .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B è fermo. Il lampeggiatore è acceso fisso.</p> <p>Dopo 1.5 secondi i display mostrano il tempo di conteggio.</p> <p>Per completare la procedura premere un ingresso di start e attendere la chiusura completa del cancello.</p>
 → 	<p>La centrale di controllo è pronta per avviare la procedura di acquisizione sequenziale.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>												
	<p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore A .</p> <p>Il motore A si apre. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>												
	<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore A .</p> <p>Il motore A rallenta. Il motore B è fermo.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>												
	<p>Si sta acquisendo il <b>tempo normale</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B si apre.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>												
	<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di rallentamento</b> del motore B .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B rallenta.</p> <p>Per passare al passo  premere un ingresso di start.</p>												
	<p>Si sta acquisendo il <b>tempo di chiusura automatica</b> (pausa) .</p> <p>Il motore A è fermo. Il motore B è fermo. Il lampeggiatore è acceso fisso.</p> <p>Dopo 1.5 secondi i display mostrano il tempo di conteggio.</p> <p>Per completare la procedura premere un ingresso di start e attendere la chiusura completa del cancello.</p>												



È possibile utilizzare la centrale di controllo per installazioni a singola anta. Entrambe le uscite dei motori A o B possono essere usate.

Se si vuole programmare la centrale manualmente:

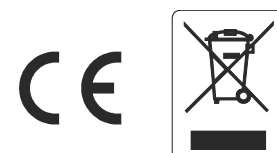
- Seguire i passi descritti nella tabella (12.A) o (12.B) a seconda dell'uscita motore selezionata.
- Programmare gli altri parametri come necessario.

Se si vuole programmare i tempi del motore usando la programmazione sequenziale  $\boxed{P}\boxed{2}$  :

- Impostare  $\boxed{t}\boxed{2}$  a  $\boxed{n}\boxed{0}$ .
- Avviare la programmazione sequenziale  $\boxed{P}\boxed{2}$  (pagina 11).
- Seguire i passi nella tabella (12.A) o (12.B) a seconda dell'uscita motore selezionata.

(12.A) Uscita Motore A	
Impostare	$\boxed{A}\boxed{4}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{1}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{2}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{4}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{7}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{8}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{t}\boxed{2}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$

(12.B) Uscita Motore B	
Impostare	$\boxed{B}\boxed{1}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{B}\boxed{2}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{B}\boxed{4}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{B}\boxed{7}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{B}\boxed{8}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{b}\boxed{4}$ a $\boxed{0}\boxed{0}$
Impostare	$\boxed{t}\boxed{2}$ a $\boxed{n}\boxed{0}$



## DICHIARAZIONE DI CONFORMITA'

**Fabbricante:** **Quiko Italy Sas**  
Via Seccalegno, 19  
36040 Sossano (VI)  
Italia

dichiara sotto la propria responsabilità che il prodotto:  
Quadro di comando **QK-CE2206 5 HRL4**

è conforme ai requisiti essenziali di sicurezza delle direttive:

- ✓ Apparecchiature Radio - **1999/5/CE**;
- ✓ Bassa Tensione - **2006/95/CE**;
- ✓ Compatibilità Elettromagnetica - **2004/108/CE**;

nonché alle loro modificazioni e aggiornamenti, e alle disposizioni che ne attuano il recepimento all'interno dell'Ordinamento Legislativo Nazionale del paese di destinazione e utilizzo della macchina.

Sossano, 10/11/2012

Il Legale Rappresentante  
Luca Borinato







**QUIKO ITALY**

Via Seccalegno, 19  
36040 Sossano (VI) - Italy  
Tel. +39 0444 785513  
Fax +39 0444 782371  
**info@quiko.biz**  
**www.quikoitaly.com**



*Il Fabbricante può apportare ai suoi prodotti  
modifiche tecniche, migliorative  
della qualità, senza preavviso.*