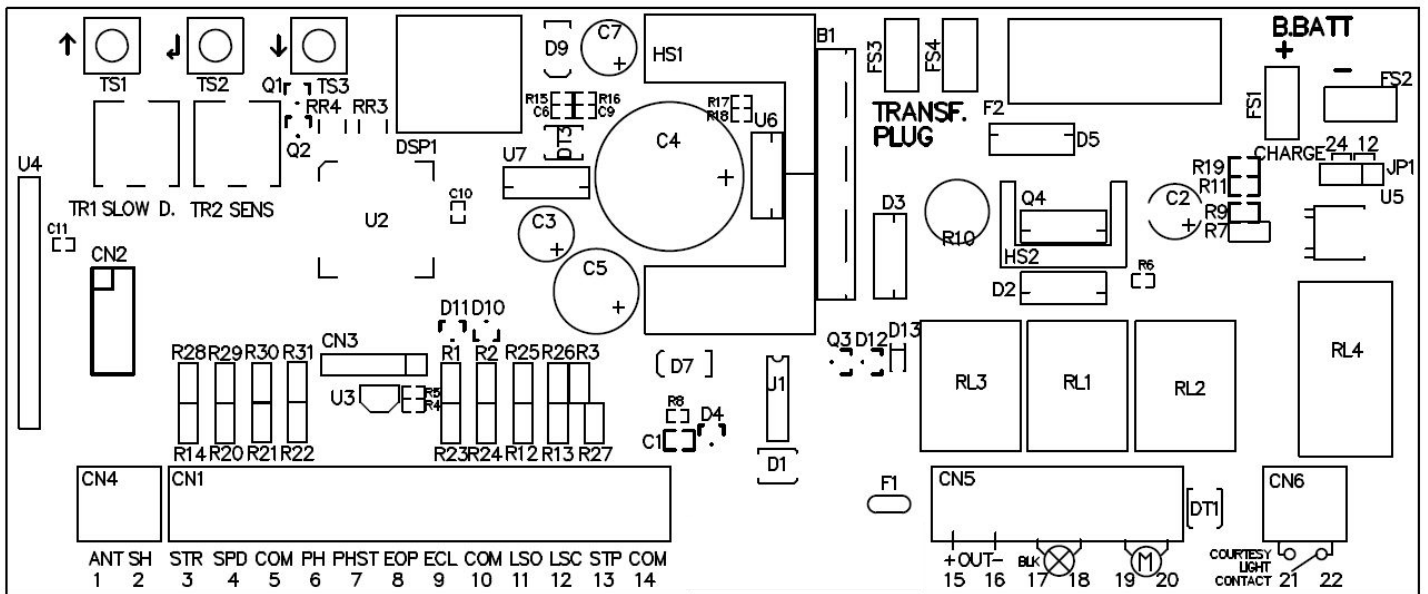


# QK-CE24A

## User Manual Manuel de l'Utilisateur

Control board for 1 24V gearmotor  
Logique de commande pour 1 motoréducteur 24V

V01



**Important:** Read carefully this manual before the installation. This manual is integral part of your product, keep it for reference.

**Warnings:** First of all verify that this product is suitable for the installation. Read carefully technical characteristic before the installation.

Installation of this control unit must be properly done by qualified installers, following rules and regulations of installation country.

It's mandatory to do periodic maintenance each 6 month .Maintenance or repairing must be done by qualified Technicians. Turn power off before maintenance or repairing.

This device is intended for gate automation, any other applications is strongly advised.

Not respecting of rules may cause serious damage to people, animals, things. Quiko Italy Srl discharges all responsibility for missed respect of rules.

Don't let this control unit unattended or where children can reach.

**Preliminary checking:** Before installing this control unit, verify that all the connected devices respect the technical characteristics mentioned in the table which follows. Verify that a working and suitable life switch is installed upline the installation. Verify that cables composing the installation, are suitable for it.

## Technical characteristics

Power Supply	20-24 Vac/100-200VA +/-10%
Max. Current out (15-16)	250mA
Embedded Battery charger	24V 100mA
Max motor current	8A
Max flashing light current	1A
Operating temperature range	-30 +70°C
Backup battery	(2x) 12V 1.3Ah

## Pursuant to legislation for the implementation of Directive 2012/19/ EU on “Waste electrical and electronic equipment (WEEE)”

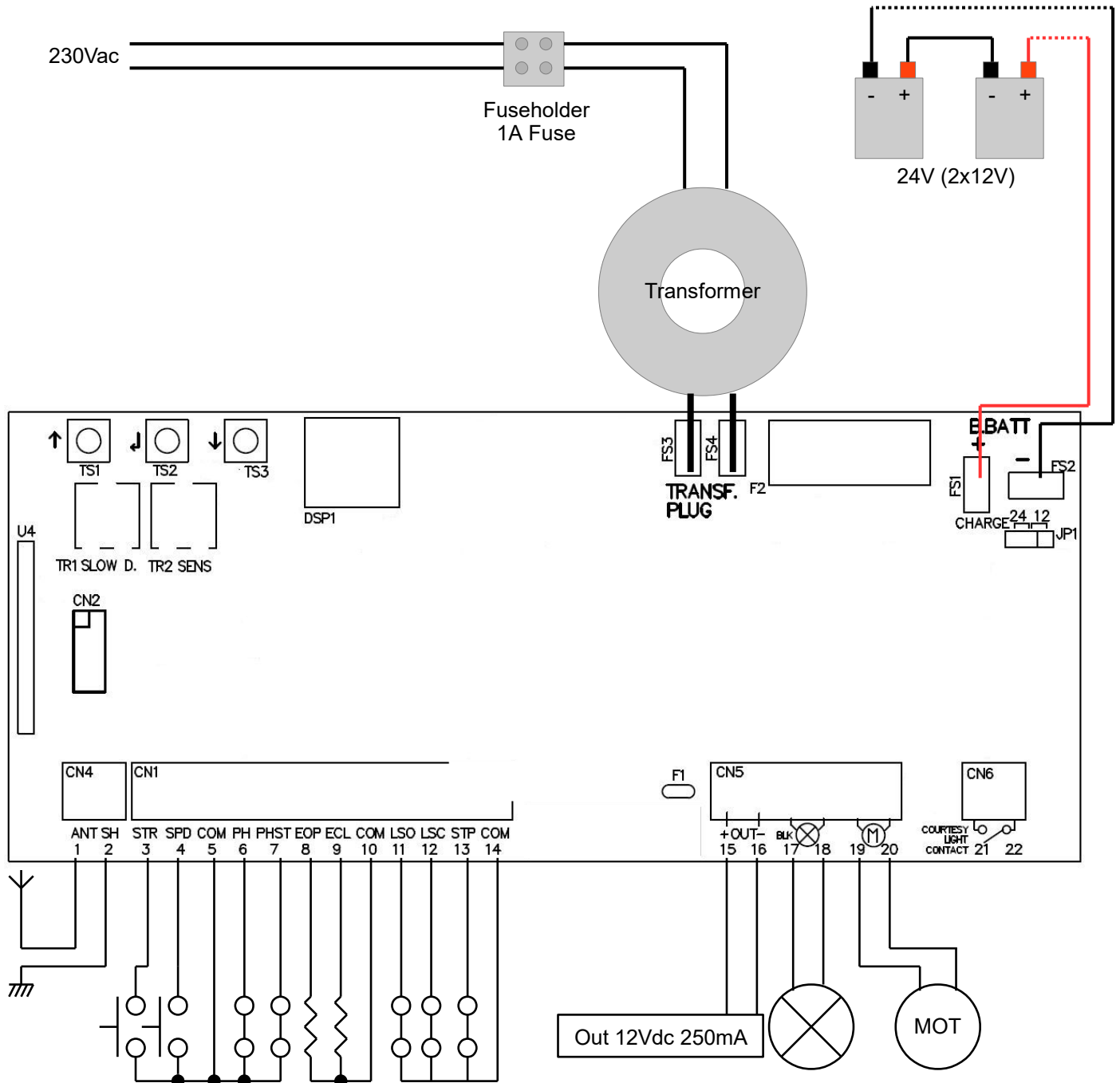


It is forbidden to dispose of electrical items and electronic equipment as municipal waste, as evidenced also by the symbol shown on the product and/or its packaging.

These forms of waste are subject to separate collections organised by municipal authorities, or may be returned to the retailer when buying a new appliance of the same type. Improper disposal or misuse of such equipment or its component parts can damage the environment and human health due to the presence of hazardous substances. Illegal disposal of this waste is forbidden of the legislation currently in force.



# Wiring Main functions

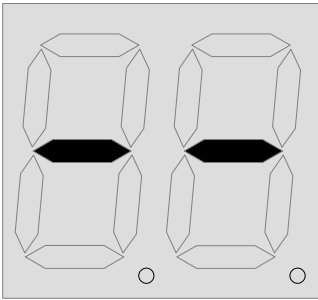


- 1 Antenna
- 2 Antenna's shield
- 3 Start input (NO)  
*It completely opens the gate*
- 4 Pedestrian start input (NO)  
*It opens just partially*
- 5 Common
- 6 Closing Photocell input (NC)  
*During pause: Reloads pause*  
*During closing: Reverses motors direction*

7	Opening photocell input (NC) / Detect input (NO) <i>During pause: Reloads pause</i> <i>During closing: Reverses motors direction</i> <i>During opening: stops the motors and waits till contact returns close.</i>
8	Analog opening safety edge input (8K2 ohm) <i>Waiting an opening command: inhibits opening</i> <i>During opening: reverses motor direction for 1 second.</i> <i>If not used leave unconnected.</i>
9	Analog closing safety edge input (8K2 ohm) <i>It works as opening safety edge, but for closing.</i>
10	Common
11-12	Limit switches input (NC). <i>They can be inverted together with gate direction (see advanced menu).</i> <i>Leave unconnected in case limit switches aren't used.</i>
13	Stop input (NC) <i>It always stops motors and blocks control unit activity.</i>
14	Common
15-16	Accessories Power Supply output 12Vdc 250mA
17-18	Flashing light output 24V dc (17 positive ; 18 negative) 1A. <i>It flashes fast during opening and slow during closing. If mains fails, it flashes very slowly.</i>
19-20	Output motor 8A
21-22	Courtesy light dry contact.
TR1	Slowing down speed trimmer
TR2	Obstacle detection sensibility trimmer
TS1- TS3	Buttons up/down
TS2	Enter button
DSP	Display
FS3- FS4	Transformer input 20-24Vac / 100-200VA
F2	Battery fuse 10A Fast
FS1- FS2	Backup battery input 24Vdc
JP1	Backup battery voltage selector 12/24V - Must be set to 24V when used with Quiko standard products

### Input status

The display can show in each moment inputs status. If none input engaged, on the display “--” is shown.



SP	Stop input
E <sub>o</sub>	Safety Edge opening
E <sub>c</sub>	Safety Edge closing
P <sub>S</sub>	Opening Photocell
P <sub>c</sub>	Closing Photocell
d <sub>t</sub>	Detect input
o <sub>P</sub>	Open input
c <sub>L</sub>	Close input
S <sub>t</sub>	Start input
P <sub>d</sub>	Pedestrian start
L <sub>c</sub>	Limit switch closing
L <sub>o</sub>	Limit switch opening
--	None inputs
□	Pause countdown in seconds (blinking)
□	Mass mode countdown (Fixed)

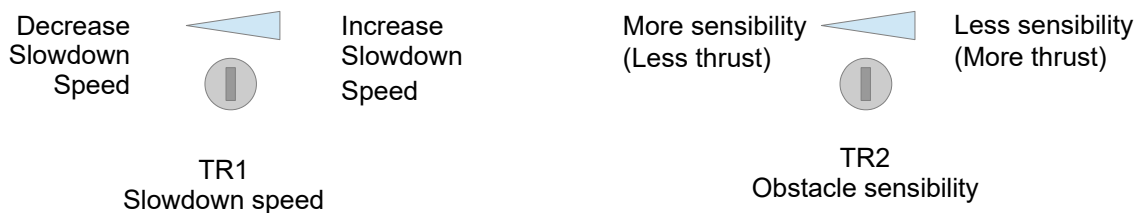
### Trimmer regulations

**The slow down speed trimmer** regulates the slow down speed. Do not set speed too low (less than 6 cm/sec on the wing edge) to avoid problems in too cold conditions.

**The obstacle sensibility trimmer** fine tunes the obstacle detection level learned by the control unit during working times programming. This fine regulation must be done after working times learning.

Normally the trimmer should be in middle position, in this position it should be possible to respect rules in most of installations. If there is the need to resolve problems related to norms or to environmental situations (ex. strong wind) it's possible to regulate this trimmer increasing or decreasing sensibility.

**Attention:** Putting OD trimmer at max disables OD detection.



## Preliminary checks:

After having installed the control board do the following checks:

### 1. LIMIT SWITCHES CONNECTION

Give electricity to the control board, manually unlock the automation and make sure that:

" Lc " is shown when the closing limit switch is engaged;

" Lo " is shown when the opening limit switch is engaged.

If the display doesn't show this, swap the limit switches cables and repeat the test above.

### 2. MOTOR CONNECTION

Unlock the automation and put it in middle position, remove electricity and give it back after a few seconds. Give a Start pulse by means of a stored remote control or a wired input.

The automation MUST open. If it closes instead, swap the motor cables and repeat the test above.

## Special Features

### **ATTENTION:**

1. Before proceeding with the quick programming, completely close the gate/barrier and make sure that "Lc" is shown on the display of the control board.

2. If the control board is installed on an automatic barrier, make sure that barrier mode "br" is enabled (See advanced menu).

### **Quick programming**

To quickly program the working times, keep pushed "up" till you read AU on the display (3 seconds).

The control board will perform a complete opening and a complete closing, then it will automatically set the standard working time "t1" and slowdown working time "tS".

### **Self programming**

This board in most cases doesn't need any working time programming to work. It comes from factory with a standard working time for a 4m sliding gate. During the first complete opening (from closing limit switch to opening limit switch) after a power reset, the board calculates itself the working time of the current gate and sets the slowdown time starting from next closing. This self-learned setting can be deleted by resetting the board or by programming the working time.

### **Quick radio codes learning**

Push shortly down button to learn a remote (C1 is shown on the display), then transmit with remote.

Quick radio codes erasing:

Keep pushed down button until "OK" is shown on the display (about 5 seconds), then release the button, the codes are erased.

### **Auto Learning transmitters**

It's possible to quickly learn transmitters without using the base menu. To store a new transmitter transmit 3 times with the new remote, making at least 1 second pause between each transmission. Then transmit 3 times with a transmitter already in memory and then once with the new. When programming is done, the stop led on the keyboard flashes once. Attention: This function must be enabled, refer to "advanced menu".

### **Mass entering mode**

In this mode, if you push 5 times the Open command (for example), the control unit counts 5 cars passing through the detect sensor (terminal 7), then it closes the barrier. This mode must be enabled in advanced menu (MM). This mode can be enabled just when pause time is 0, which means when automatic closing is disabled.

## Board Programming

### Main Menu

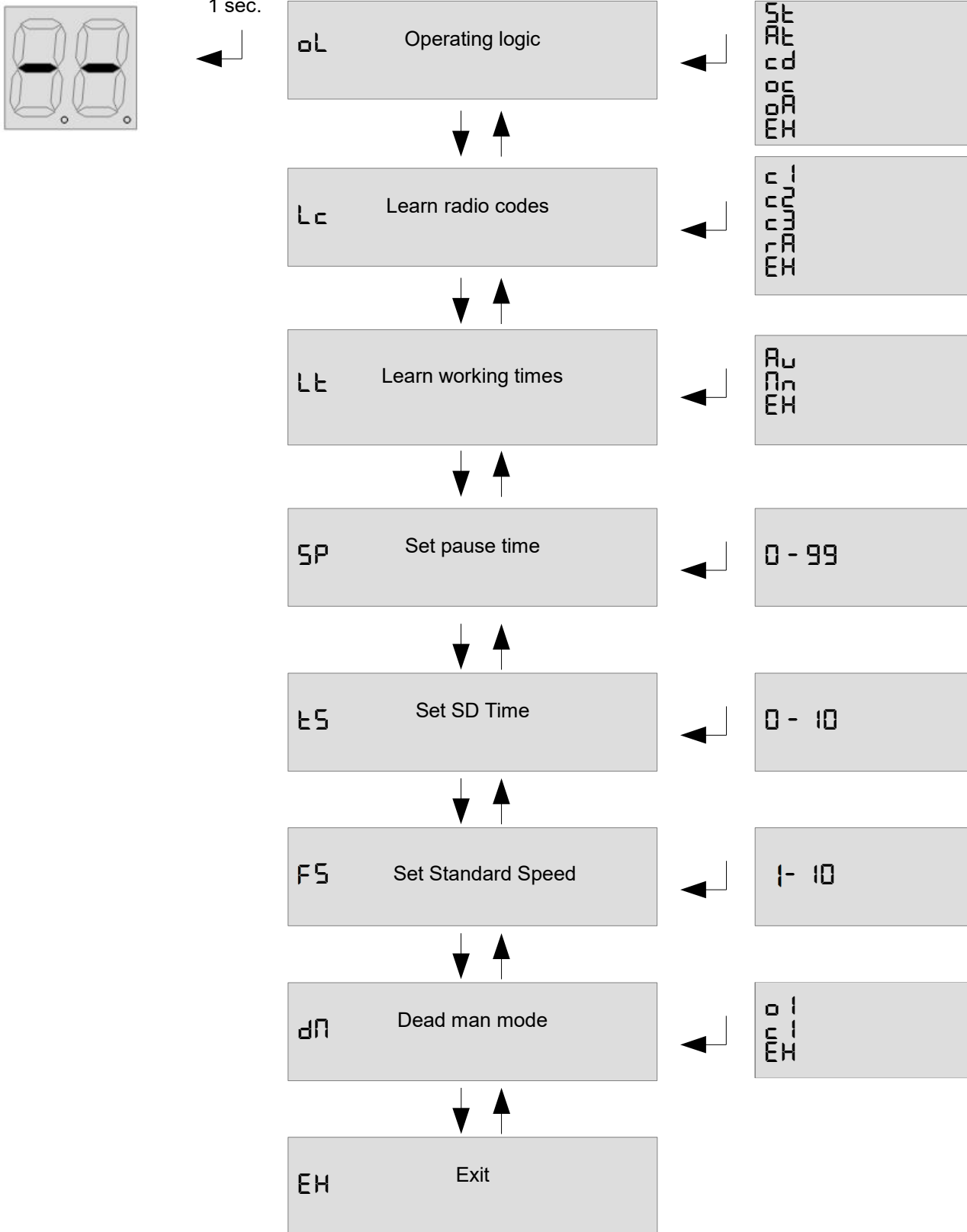
Push *enter* once for at least 1 second to enter main menu.

oL is shown on the display, with *up/down* it's possible to select other functions of this menu.

To exit this menu select EH or push *up* and *down* together.

After 20 seconds without actions, the control unit exits itself from this menu.

### Main menu map



## Main Menu

**S E**: steb by steb mode: inputs 3 & 4 work as Start and Pedestrian start.  
**A E**: steb by steb mode with auto closing: inputs 3 & 4 work as Start and Pedestrian start.  
**C d**: Condominium mode: inputs 3 & 4 work as Start and Pedestrian start.  
**O C**: Open/Close mode: inputs 3 & 4 work as Open and close.  
**O A**: Open/Close mode with auto closing: inputs 3 & 4 work as Open and close.  
 To exit this menu select **E H** or push *up/down* together.

### **L C Learn radio code:**

Select **L C** and push enter, with *up/down* select sub menu.

**C 1**: Learns a remote. Select this menu and transmit to learn a Start/Open command.  
**C 2**: Learns a remote. Select this menu and transmit to learn a Pedestrian/Close command.  
**C 3**: Learns a remote. Select this menu and transmit to learn a Courtesy light ON command.  
**R A**: Remove all codes, select this menu, than select **Y S** (yes) in the next menu to remove all codes.  
 To exit this menu select **E H** or push *up/down* together.

### **L E learn working time:**

Select **L E** in the base menu and push *enter*, after select the learning mode with *up/down*.

The gate/barrier closes till the closing limit switch, than it opens to the Opening limit switch, and finally it closes once.

**Attention:** if you aren't sure about gate/barrier direction, set it in fully closed position before starting the programmation, the board will assume the engaged limit switch as closing side and will manage motor direction automatically (see "**C d**" menu in advanced menu).

To stop Learning procedure, switch Stop input.

### **S P Set pause time:**

Use *up/down* to set the pause time between 0 and 99 seconds. Push *enter* to confirm. To exit without modifications push together *up* and *down*.

To exit this menu push *up/down* together.

### **E S Set slowdown time:**

Use *up/down* to set the pause time between 0 and 10 seconds. Push *enter* to confirm. To exit without modifications push together *up* and *down*. If set 0, slowdown is disabled

To exit this menu push *up/down* together.

### **d A Dead man mode:**

Selecting this menu it's possible to control each motor in dead man mode. Push *up* and *down* to select one of following item:

- O 1** Open motor
- C 1** Close motor
- E H** Exit

Keep pushed *enter* to start the motor in the selected dead man mode.

### **F S Set Standard Speed:**

This menu lets you select the speed of the motor during standard working time. It works in percentage. Use it to set the speed between 1 (10%) and 10 (100%).

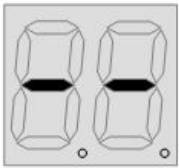


## Board Programming

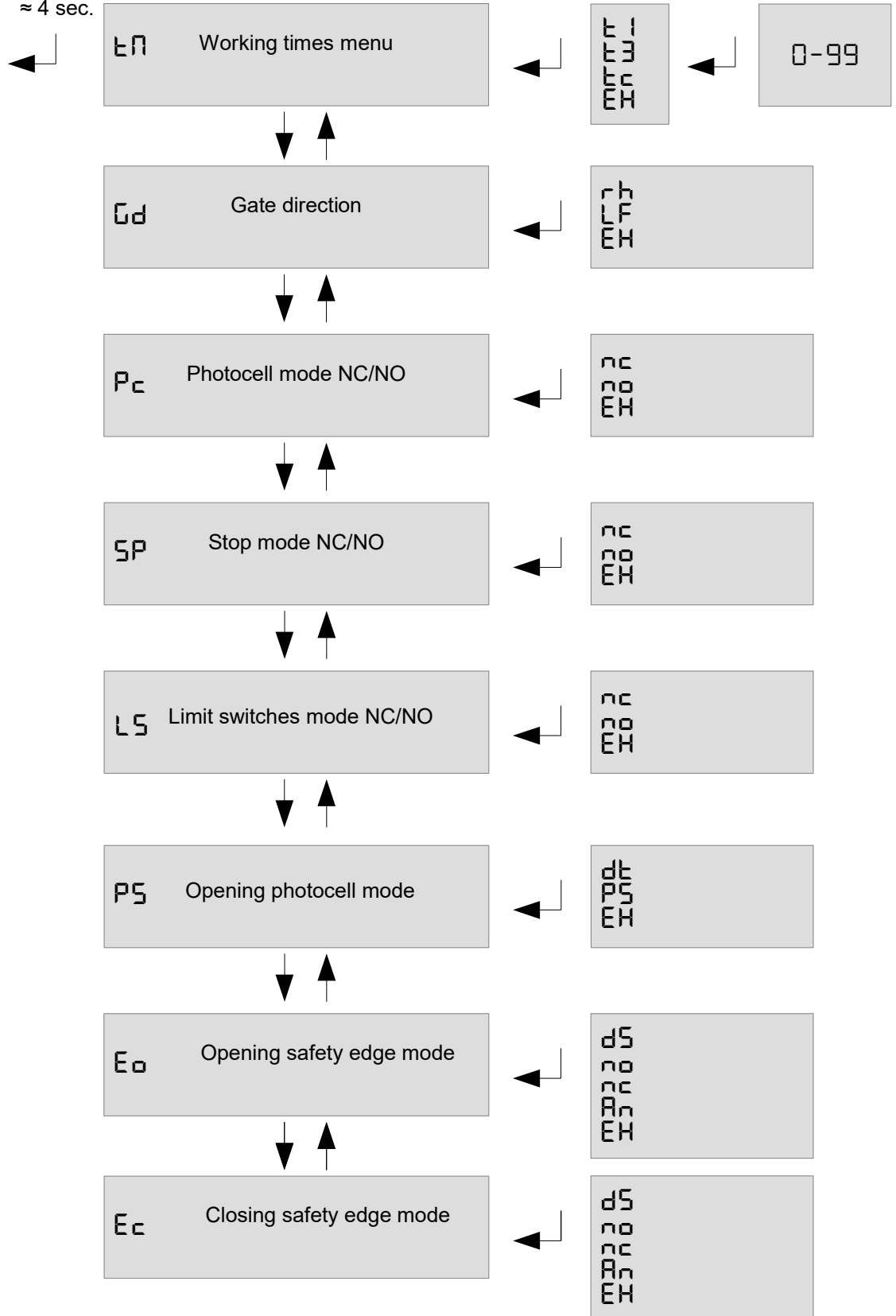
### Advanced Menu

Push enter button till **EΠ** is shown on the display. With *up/down* it's possible to select all items in this menu. To exit this menu select **EH** or push *up/down* together. After 2 minutes without actions, control unit exits itself from this menu.

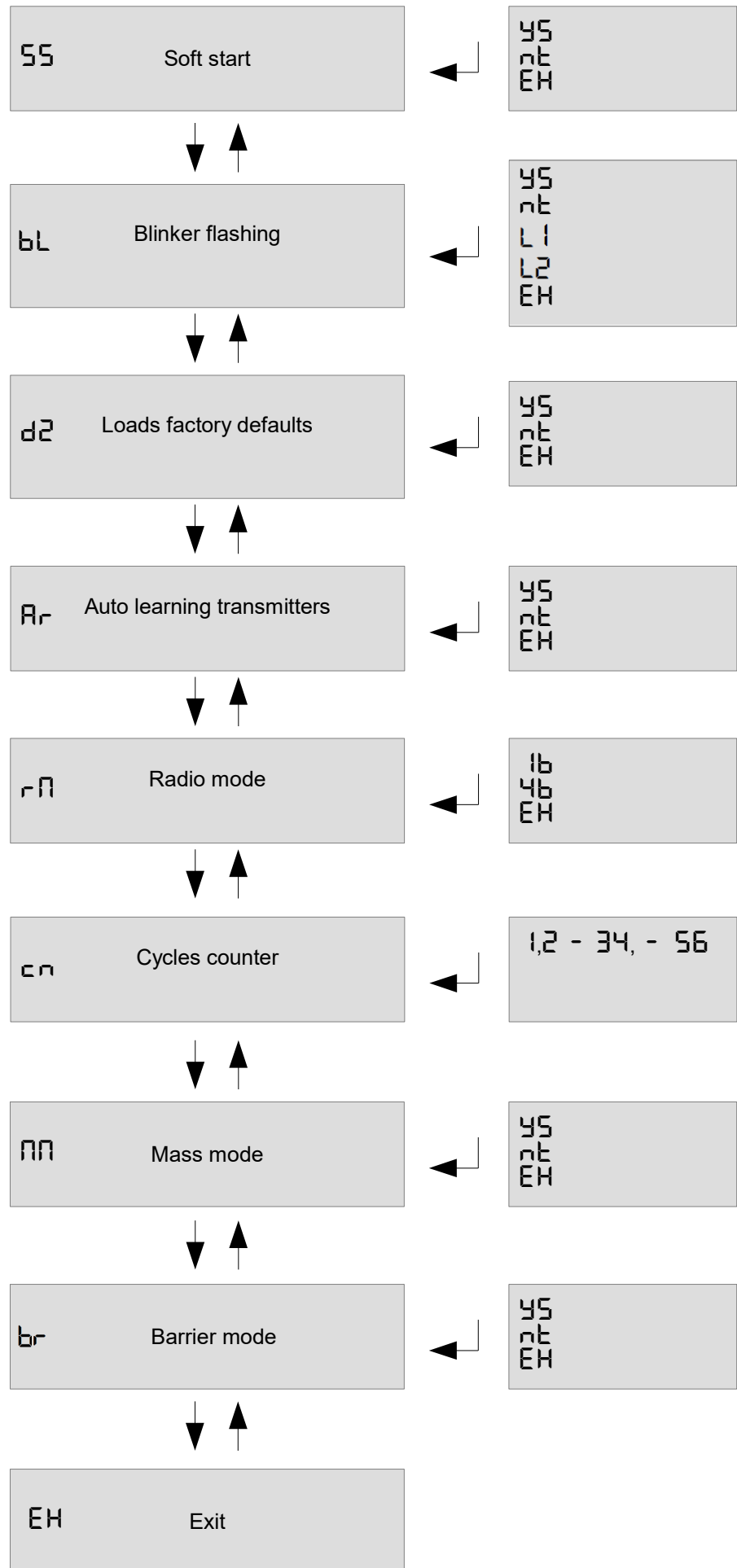
### Advanced menu map



≈ 4 sec.



Advanced menu map (continued)



**Ⓔ Working times menu:**

In this menu it's possible to modify working times of control unit:

Ⓔ 1 – Working time motor, Ⓔ 3 – Pedestrian opening time, Ⓔ 2 – Courtesy light time (x10 sec).

Once selected the working time to be changed, use *up/down* to modify it. Push *enter* to confirm.

To exit without modifications select Ⓔ h or push together *up* and *down*.

**Ⓔ d Gate direction:**

In this menu it's possible to invert motor direction and limit switches according if gate is right or left. Use *up/down* to choose right (Ⓔ h), left (Ⓔ F) or exit (Ⓔ H). Push *enter* to confirm.

**Ⓔ c Photocells mode, NC/NO:**

In this menu is it possible to select if photocells input works NO or NC. **ATTENTION:** in some countries NO input for safety devices is forbidden. Please refer to single county safety rules in order to respect them.

**Ⓔ P Stop input polarity**

Set if STOP inputs are NO or NC. Use *up/down* to choose NO (NO), NC (NC) or exit (EX). Push *enter* to confirm.

**Ⓔ S Limit switches polarity**

Set if LS are NO or NC. Use *up/down* to choose NO (Ⓔ o), NC (Ⓔ c) or exit (Ⓔ H). Push *enter* to confirm.

**ATTENTION:** in some countries NO input for safety devices is forbidden. Please refer to single country safety rules in order to respect them.

**Ⓔ S Opening photocell mode**

Set if PHST input works as Opening Photocell (Ⓔ S) or Detect (Ⓔ t) or exit (Ⓔ H). Push *enter* to confirm.

**Ⓔ o opening safety edge mode:**

In this menu is it possible to set the opening safety edge as disabled (Ⓔ S), normally close (Ⓔ c), normally open (Ⓔ o) or analog 8K2 (Ⓔ a). **ATTENTION:** in some countries NO input for safety devices is forbidden. Please refer to single country safety rules in order to respect them.

**Ⓔ c closing safety edge mode:**

In this menu it's possible to set the closing safety edge as disabled (Ⓔ S) normally close (Ⓔ c), normally open (Ⓔ o) or analog 8K2 (Ⓔ a). **ATTENTION:** in some countries NO input for safety devices is forbidden. Please refer to single country safety rules in order to respect them.

**Ⓔ S Soft start**

Set if soft start is active (Ⓔ S) or not (Ⓔ t). Soft start make a linear power slope to avoid mechanical shocks at start.

**Ⓔ L Blinker flashing mode:**

Enabling this function, the blinker output flashes itself without needs of external flashing board. Use *up/down* to choose yes (Ⓔ S) for flashing, not (Ⓔ t) for fixed light blinker or exit (Ⓔ H). Push *enter* to confirm.

Ⓔ 1 (for QK-LEDKIT) Slow flash when the boom is in stand-by; Fast flash while it's moving

Ⓔ 2 (for QK-LEDKIT) Fixed light when the boom is in stand-by; Fast flash while it's moving

**Ⓔ d Load defaults:**

Choosing this menu and confirming with yes (Ⓔ S), sets the control unit at factory defaults.

**Ⓔ a Enable automatic transmitters learning:**

Enabling this function it's possible to insert new transmitters without accessing base menu. Refer to "Automatic transmitters learning".

**Ⓔ r Radio mode:**

Ⓔ b: Each button of a new transmitter is stored separately. User can choose the associated channel:

Ⓔ 1 Start/open, Ⓔ 2 Pedestrian/close, Ⓔ 3 courtesy light command, Ⓔ 4 stop).

Ⓔ b: Once you enter a button of a new transmitter in memory, all the other buttons get stored in the memory as well. Each button takes a channel between: open, close, pedestrian and stop.

**Ⓔ c Counter**

Shows the counter in 3 groups of 2 numbers. Example: 123.456 is displayed as : 12 - 34 - 56

**Ⓔ n Mass mode:**

In this menu you can enable the mass enter mode. This mode can be enabled just when pause time is 0, this means when automatic closing is disabled. In this mode, if you push 5 times Open command (for example), the control unit counts 5 cars passing through the detect sensor, then it closes the barrier.

**Ⓔ r Barrier Mode:**

In this menu you can enable the barrier mode for automatic barriers. When this mode is enabled, the working times tS (slowdown working time), t1 (standard working time) and t2 (pedestrian working time) are set in tenth of seconds (for example: tS = 01 means 0.1 seconds). **IT MUST BE ENABLED WHEN INSTALLING THE CONTROL BOARD ON AUTOMATIC BARRIERS - SOFT START "SS" MUST BE DISABLED WHEN IN BARRIER MODE.**

**Important:** Avant de procéder à l'installation, veuillez lire attentivement ce manuel. Cette notice fait partie intégrante de votre produit, conservez-la dans un endroit sec pour pouvoir la consulter à tout moment.

**Avertissements généraux:** Vérifiez d'abord que ce produit est adapté à votre installation. Lire attentivement toutes les caractéristiques techniques du produit avant l'installation.

L'installation de ce logique de command doit être effectuée dans les règles de l'art par du personnel qualifié conformément aux dispositions de la réglementation en vigueur dans le pays où l'installation a lieu.

Il est indispensable d'effectuer un entretien périodique de l'automatisme tous les 6 mois. L'installation et la réparation doivent être effectuées par du personnel qualifié. Débrancher systématiquement l'alimentation du système avant toute réparation, révision ou maintenance.

Cet appareil est destiné à l'automatisation des portails d'habitation. Toute utilisation de cet automatisme à d'autres fins est fortement déconseillée.

Le non-respect des règles de sécurité peut causer des dommages aux personnes, aux animaux ou aux choses, pour lesquels le fabricant ne peut être tenu responsable.

Ne laissez pas le panneau électrique sans surveillance ou à la portée des enfants.

**Vérifications préliminaires:** Avant l'installation, vérifier que les dispositifs à raccorder à la centrale sont conformes aux caractéristiques techniques indiquées dans le tableau suivant. Vérifiez qu'un interrupteur différentiel fonctionnel et adéquat est connecté en amont du système. Vérifiez que les câbles qui composent le système ont une section adéquate.

## Caractéristiques techniques

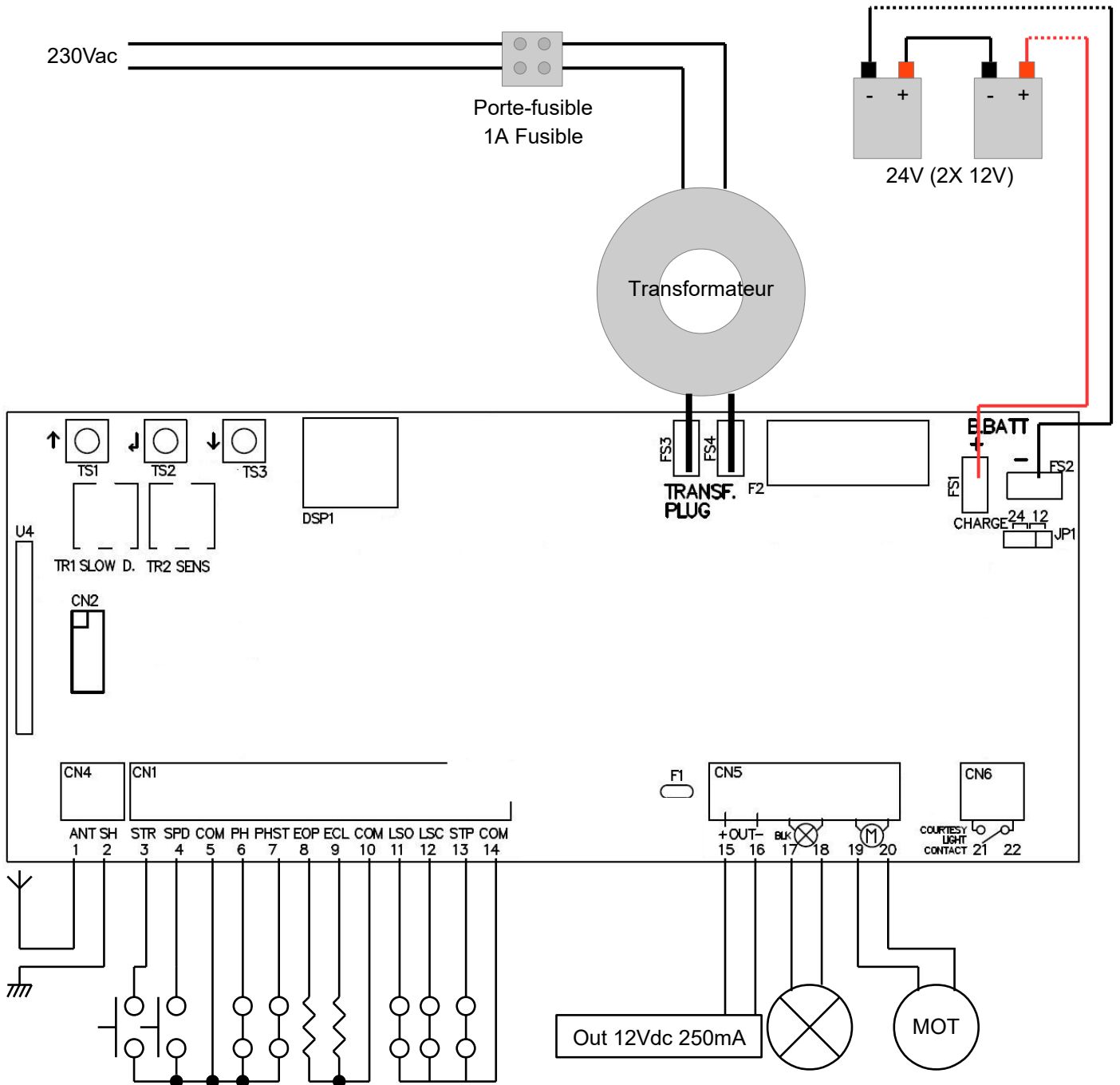
Source de courant	20-24Vac/100-200VA +/-10%
Courant max accessoires (15-16)	250mA
Chargeur intégré	24V 100mA
Courant moteur maximal	8A
Courant de clignotant maximal	1A
Température de fonctionnement	-30 +70°C
Batterie de réserve	(2x) 12V 1.3Ah

## Conformément aux réglementations d'application de la Directive 2012/19/UE sur les « Déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE) »



Il est interdit de jeter les déchets d'équipements électriques et électroniques avec les déchets ménagers, mais se référer au symbole figurant sur le produit ou sur l'emballage. Ces déchets font l'objet d'une collecte sélective organisée par les municipalités ou peuvent être retournés au fabricant lors de l'achat d'un nouvel appareil du même type. L'élimination inadéquate ou une mauvaise utilisation de ces équipements ou des parties de celui-ci, peuvent endommager l'environnement et la santé humaine en raison de la présence de substances dangereuses. L'élimination illégale de ces déchets est sanctionnée conformément au législation en vigueur.

## Connexions électriques Fonctions principales

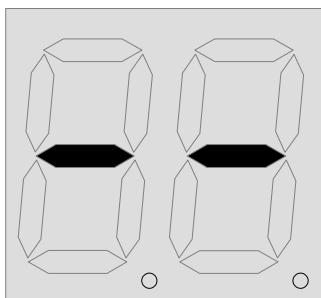


- 1 Antenne
- 2 Bouclier d'antenne
- 3 Entrée START (NA)  
*Ouvre complètement le portail*
- 4 Entrée piétonne (NA)  
*Il ne s'ouvre que partiellement*
- 5 Commun
- 6 Entrée photocellule fermeture (NC)  
*En pause : pause de recharge*  
*En fermeture : inverse le sens des moteurs*

- 7 Entrée photocellule ouverture (NC) / "Mass Mode" détection (NA)  
En pause : pause de recharge  
En fermeture : inverse le sens des moteurs  
Ouverture : arrête les moteurs et attend que le contact se referme
- 8 Entrée barre palpeuse d'ouverture (NC, 8K2 ohm)  
Attente d'une commande d'ouverture : empêche l'ouverture des moteurs  
Ouverture : inverse le sens des moteurs pendant environ 1 seconde.  
Si un front analogique n'est pas utilisé, laissez cette entrée non connectée.
- 9 Entrée barre palpeuse de fermeture (NC, 8K2 ohm)  
Cela fonctionne de la même manière que le barre d'ouverture, mais en fermeture.
- 10 Commun
- 11-12 Entrées fin de course (NC)  
Ils peuvent être inversés (ouverture-fermeture) en même temps que le sens de déplacement du moteur (voir menu avancé). Laissez les deux ouverts au cas où les interrupteurs de fin de course ne seraient pas utilisés.
- 13 Entrée d'arrêt (NC)  
Dans chaque phase, il arrête les moteurs et bloque l'activité de l'installation.
- 14 Commun
- 15-16 Sortie alimentation auxiliaire 12Vdc 250mA.
- 17-18 *Sortie de lumière clignotante*  
*24V cc (17 positifs ; 18 négatifs) 1A. Il clignote rapidement en ouverture et lentement en fermeture. En cas de coupure de courant, il clignote très lentement*
- 19-20 Sortie du moteur  
8A
- 21-22 Contact sec lumière de courtoisie
- TR1 Réglage de la vitesse de ralentissement
- TR2 Réglage de la sensibilité de détection d'obstacles
- TS1-  
TS3 Touches haut/bas
- TS2 Touche "Enter"
- DSP Display
- FS3-  
FS4 Entrée transformateur 20-24Vac / 100-200VA
- F2 Fusible de batterie 10A rapide
- FS1-  
FS2 Entrée batterie de secours 24Vdc
- JP1 Sélecteur de tension de la batterie de secours 12/24 V - Doit être réglé sur 24 V lorsqu'il est utilisé avec des produits standard Quiko

## Statut d'entrée

L'afficheur indique l'état des entrées. Si aucune entrée n'est active, s'affiche à l'écran "--".



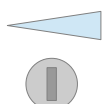
SP	Stop
E <sub>o</sub>	Barre palpeuse d'ouverture
E <sub>c</sub>	Barre palpeuse de fermeture
P <sub>S</sub>	Photocellule fermeture
P <sub>c</sub>	Photocellule ouverture
d <sub>t</sub>	Détection "Mass Mode"
oP	Ouverture
cL	Fermeture
S <sub>t</sub>	Start
P <sub>d</sub>	Piétonne
L <sub>c</sub>	Fin de course fermeture
L <sub>o</sub>	Fin de course ouverture
--	Aucune entrée active
□	Comptage des secondes de refermeture automatique (clignotant)
□	Compteur "Mode Masse" (fixe)

## Réglementation Trimmer

**Le trimmer de vitesse de ralentissement** régule la vitesse de ralentissement. Ne réglez pas la vitesse trop bas (moins de 6 cm/sec sur le bord de l'aile) pour éviter les problèmes dans des conditions trop froides.

**Le trimmer de sensibilité aux obstacles** permet d'affiner le niveau de détection des obstacles appris par la centrale lors de la programmation des temps de travail. Ce réglage fin doit se faire après apprentissage des temps de travail. Normalement le potentiomètre doit être en position médiane, dans cette position il doit être possible de respecter les règles dans la plupart des installations. S'il est nécessaire de résoudre des problèmes liés aux normes ou à des situations environnementales (ex. vent fort), il est possible de régler ce potentiomètre en augmentant ou en diminuant la sensibilité. Attention : Mettre le trimmer TR2 au maximum désactive la détection des obstacles.

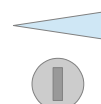
Diminuer la  
vitesse de  
ralentissement



Augmenter la  
vitesse de  
ralentissement

TR1  
Vitesse de ralentissement

Plus de  
sensibilité  
(moins de  
poussée)



Moins de  
sensibilité  
(Plus de  
poussée)

TR2  
Sensibilité aux obstacles

## Vérifications préliminaires:

Après avoir installé la carte de contrôle, effectuez les vérifications suivantes:

### 1. CONNEXION DES FINS DE COURSE

Alimenter la centrale électrique, déverrouiller manuellement l'automatisme et s'assurer que :

" Lc " s'affiche lorsque le fin de course de fermeture est enclenché;

" Lo " s'affiche lorsque le fin de course d'ouverture est enclenché.

Si l'écran ne l'affiche pas, échangez les câbles des interrupteurs de fin de course et répétez le test ci-dessus.

### 2. CONNEXION DU MOTEUR

Déverrouillez l'automatisme et mettez-le en position médiane, coupez l'électricité et remettez-le après quelques secondes. Donner une impulsion Start au moyen d'une télécommande mémorisée ou d'une entrée filaire. L'automatisme DOIT s'ouvrir. S'il se ferme à la place, permutez les câbles du moteur et répétez le test ci-dessus.

## Caractéristiques spéciales

### ATTENTION:

1. Avant de procéder à la programmation rapide, fermer complètement le portail/barrière et s'assurer que "Lc" s'affiche sur l'écran de la centrale.

2. Si la centrale est installée sur une barrière automatique, s'assurer que le mode barrière "br" est activé (Voir menu avancé).

### Programmation rapide

Pour programmer rapidement les temps de travail, maintenez enfoncé "up" jusqu'à ce que vous lisiez AU sur l'écran (3 secondes).

La centrale effectuera une ouverture complète et une fermeture complète, puis elle se positionnera automatiquement le temps de travail normal « t1 » et le temps de travail au ralenti « tS ».

### Auto-programmation

Cette centrale dans la plupart des cas n'a pas besoin de programmation de temps de travail pour fonctionner. Il vient d'usine avec un temps de travail standard pour un portail coulissant de 4 m. Lors de la première ouverture complète (du fin de course de fermeture au fin de course d'ouverture) après une réinitialisation de l'alimentation, la centrale calcule elle-même le temps de travail du portail en cours et règle le temps de ralentissement à partir de la prochaine fermeture. Ce paramètre auto-appris peut être supprimé en réinitialisant la centrale ou en programmant le temps de travail.

### Apprentissage rapide des codes radio

Appuyez brièvement sur le bouton pour apprendre une télécommande (C1 s'affiche à l'écran), puis transmettez avec la télécommande.

Effacement rapide des codes radio :

Maintenez le bouton enfoncé jusqu'à ce que "OK" s'affiche à l'écran (environ 5 secondes), puis relâchez le bouton, les codes sont effacés.

### Émetteurs à apprentissage automatique

Il est possible d'apprendre rapidement les émetteurs sans utiliser le menu de base. Pour mémoriser un nouvel émetteur, transmettez 3 fois avec la nouvelle télécommande en faisant au moins 1 seconde de pause entre chaque transmission. Transmettre ensuite 3 fois avec un émetteur déjà en mémoire puis une fois avec le nouveau. Lorsque la programmation est terminée, la led stop du clavier clignote une fois. Attention : Cette fonction doit être activée, se référer au « menu avancé ».

### Mode d'entrée en masse

Dans ce mode, si vous appuyez 5 fois sur la commande Ouverture (par exemple), la centrale compte 5 voitures passant par le capteur de détection (borne 7), puis elle ferme la barrière. Ce mode doit être activé dans le menu avancé (MM). Ce mode peut être activé uniquement lorsque le temps de pause est égal à 0, c'est-à-dire lorsque la fermeture automatique est désactivée.



# Programmation de la centrale

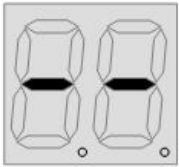
## Menu principal

Appuyez une fois sur *Enter* pendant au moins 1 seconde pour accéder au menu principal.

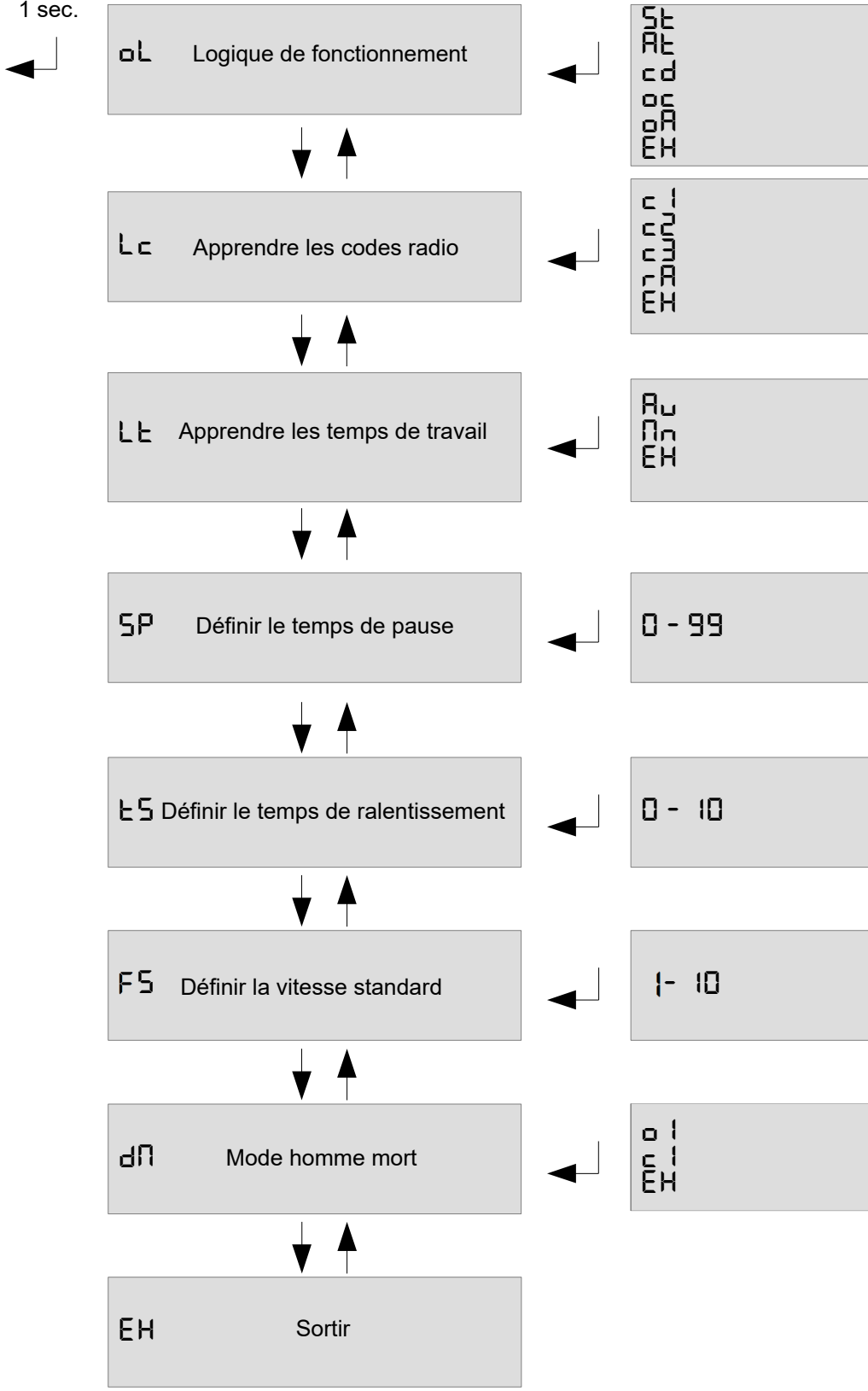
oL s'affiche à l'écran, avec *haut/bas* il est possible de sélectionner d'autres fonctions de ce menu. Pour quitter ce menu, sélectionnez **EH** ou poussez de haut en bas ensemble.

Après 20 secondes sans actions, la centrale sort d'elle-même de ce menu.

## Plan du menu principal



1 sec.



## Menu principal

### oL Logique de fonctionnement:

**St**: mode steb par steb : les entrées 3 et 4 fonctionnent comme démarrage et démarrage piéton.

**Rt**: mode steb par steb avec fermeture automatique : les entrées 3 et 4 fonctionnent comme démarrage et démarrage piéton.

**cd**: mode copropriété : les entrées 3 et 4 fonctionnent comme démarrage et démarrage piéton.

**oc**: mode ouverture/fermeture : les entrées 3 et 4 fonctionnent comme ouverture et fermeture.

**oR**: mode ouverture/fermeture avec fermeture automatique : les entrées 3 et 4 fonctionnent comme ouverture et fermeture.

Pour quitter ce menu, sélectionnez **EH** ou appuyez simultanément sur *haut/bas*.

### Lc Apprendre le code radio:

Sélectionnez **Lc** et appuyez sur *Enter*, faites défiler le sous-menu avec *haut/bas*.

**c1**: apprend une télécommande. Sélectionnez ce menu et transmettez pour apprendre une commande Démarrer/Ouvrir..

**c2**: apprend une télécommande. Sélectionnez ce menu et transmettez pour apprendre une commande Piéton/Fermer.

**c3**: apprend une télécommande. Sélectionnez ce menu et transmettez pour apprendre une commande d'allumage de la lumière de courtoisie.

**c4**: apprend une télécommande. Sélectionnez ce menu et transmettez pour apprendre une commande de STOP.

**rR**: Supprimer tous les codes, sélectionnez ce menu, puis sélectionnez **YS** (oui) dans le menu suivant pour supprimer tous les codes. Pour quitter ce menu, sélectionnez **EH** ou appuyez simultanément sur *haut/bas*.

### Lt Apprendre le temps de travail:

Sélectionnez **Lt** dans le menu de base et appuyez sur *Enter* après avoir sélectionné le mode d'apprentissage avec *haut/bas*. Le portail/barrière se ferme jusqu'au fin de course de fermeture, puis s'ouvre jusqu'au fin de course d'ouverture, et enfin il se ferme une fois.

**Attention** : si vous n'êtes pas sûr de la direction du portail/barrière, placez-la en position complètement fermée avant de commencer la programmation, la carte assumera le fin de course engagé comme côté fermeture et gèrera automatiquement la direction du moteur (voir le menu "**cd**").

Pour arrêter la procédure d'apprentissage, basculez l'entrée STOP.

### SP Définir le temps de pause:

Utilisez *haut/bas* pour régler le temps de pause entre 0 et 99 secondes. Appuyez sur *Enter* pour confirmer. Pour sortir sans modifications poussez ensemble vers le haut et vers le bas.

Pour quitter ce menu, appuyez simultanément sur *haut/bas*.

### tS Définir le temps de ralentissement :

Utilisez *haut/bas* pour régler le temps de pause entre 0 et 10 secondes. Appuyez sur *Enter* pour confirmer. Pour sortir sans modifications poussez ensemble vers le haut et vers le bas. Si défini sur 0, le ralentissement est désactivé.

Pour quitter ce menu, appuyez simultanément sur *haut/bas*.

### dH Mode Homme Mort:

Grâce à ce menu, il est possible de contrôler chaque moteur en mode homme mort. Appuyez vers le haut et vers le bas pour sélectionner l'un des éléments suivants:

**o1** Moteur ouvert

**c1** Fermer le moteur

**EH** Sortie

Maintenez la touche *Enter* enfoncée pour démarrer le moteur dans le

### F5 Définir la vitesse standard:

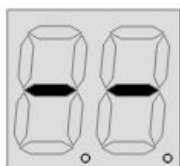
Ce menu vous permet de sélectionner la vitesse du moteur pendant le temps de travail standard. Cela fonctionne en pourcentage. Utilisez-le pour régler la vitesse entre 1 (10 %) et 10 (100 %).

# Programmation de la centrale

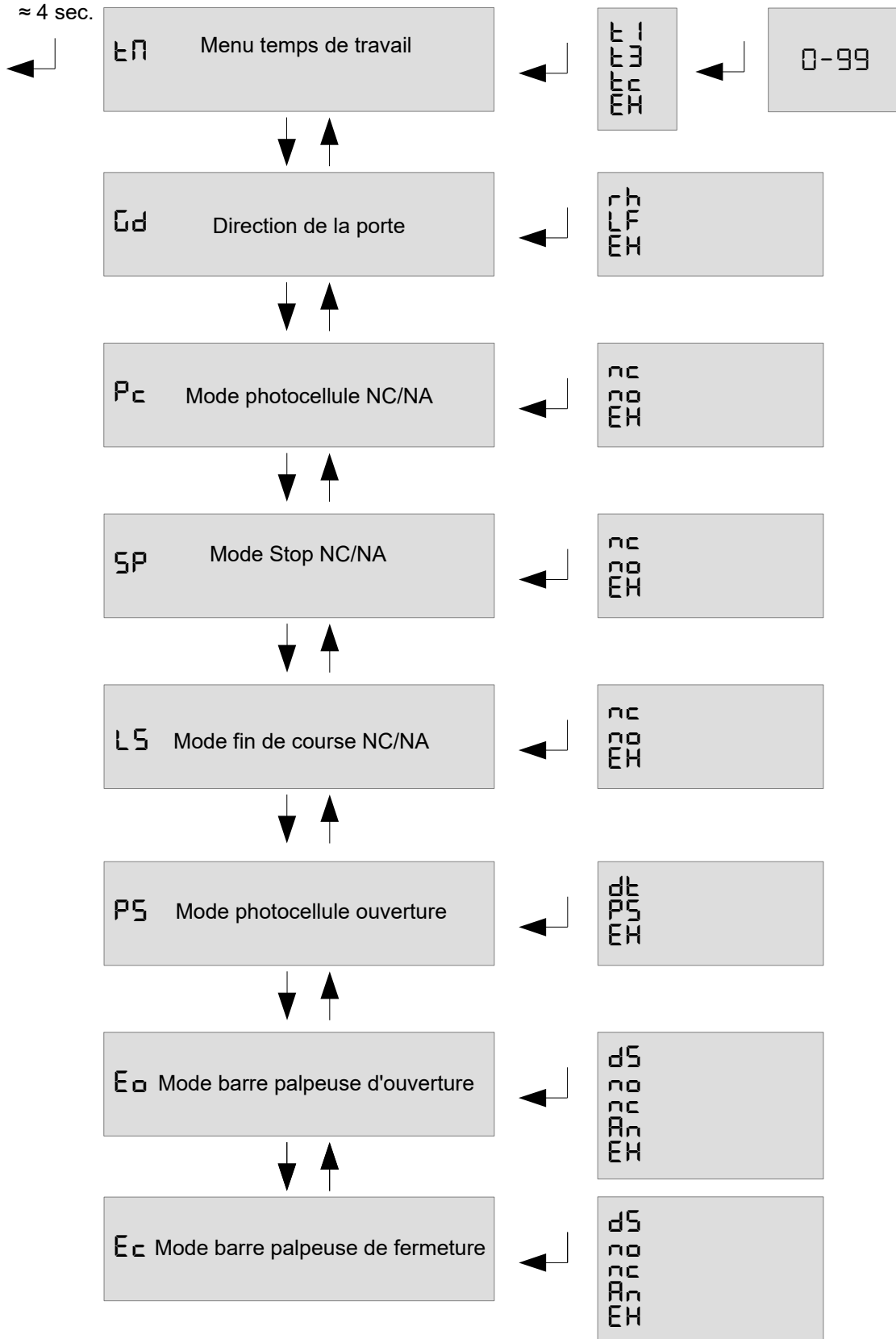
## Menu Avancé

Appuyez sur le bouton *Enter* jusqu'à ce que **EΠ** s'affiche à l'écran. Avec *haut/bas*, il est possible de sélectionner tous les éléments de ce menu. Pour quitter ce menu, sélectionnez **EΗ** ou appuyez simultanément sur *haut/bas*. Après 2 minutes sans actions, la centrale sort d'elle-même de ce menu.

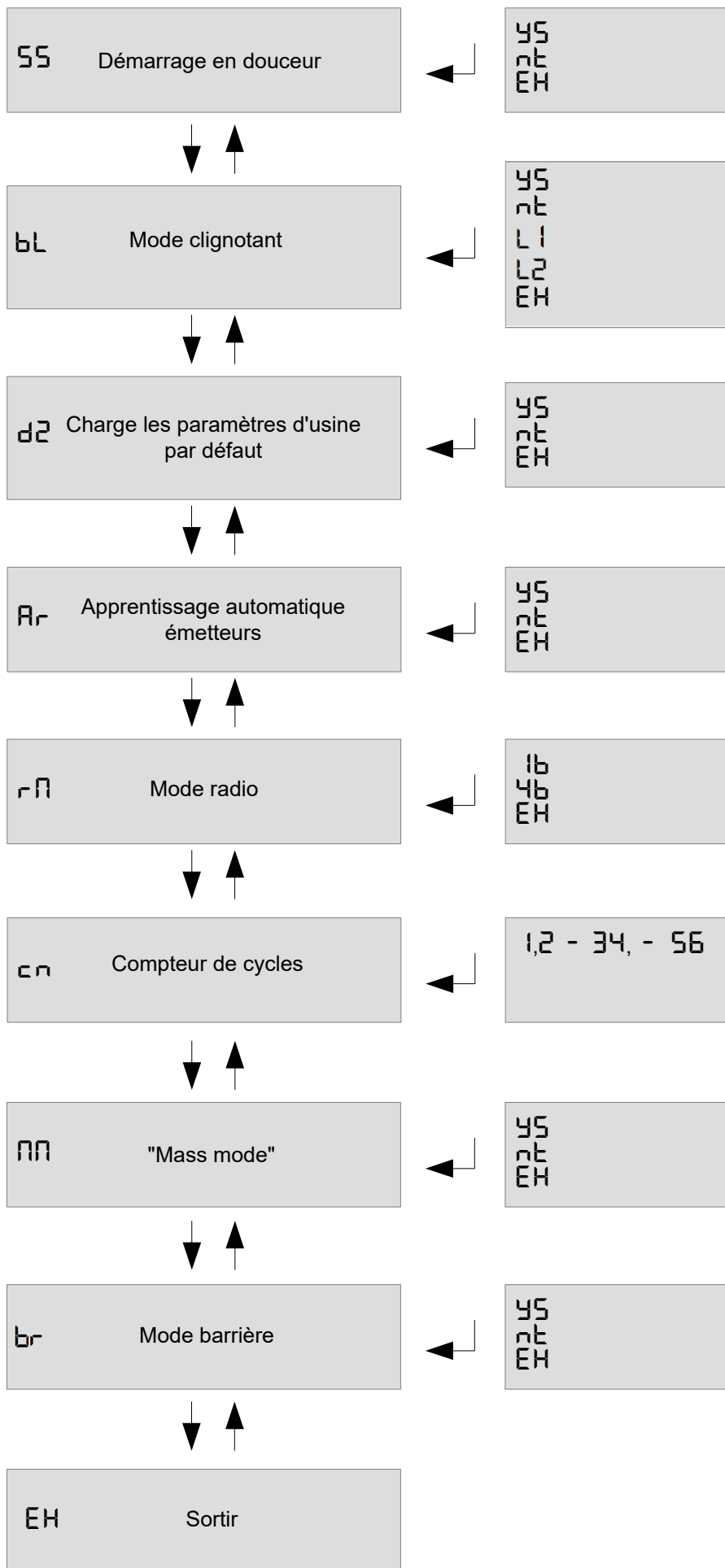
### Plan de menu avancé



≈ 4 sec.



### Plan du menu avancé (suite)



**⌘ Menu Temps de travail**

Dans ce menu, il est possible de modifier les temps de travail de la centrale:

⌘ 1 – Temps de travail moteur, ⌘ 3 – Temps d'ouverture piéton ⌘ 2 Temps lumière de courtoisie (x10 sec).

Une fois sélectionné le temps de travail à modifier, utilisez *haut/bas* pour le modifier. Appuyez sur *Enter* pour confirmer. Pour sortir sans modifications sélectionner ⌘ H ou pousser ensemble vers le haut et vers le bas.

**⌘ Direction de la porte**

Dans ce menu, il est possible d'inverser le sens du moteur et les fins de course selon que le portail est droite ou gauche.

Utilisez *haut/bas* pour choisir droite (⌘ H), gauche (⌘ F) ou quitter (⌘ H). Appuyez sur *Enter* pour confirmer.

**⌘ Mode photocellule NC/NA**

Dans ce menu, il est possible de sélectionner si l'entrée des photocellules fonctionne NA (no) ou NC.

**ATTENTION** : dans certains pays, entrée NA pour les dispositifs de sécurité n'est interdite. Merci de vous référer aux règles de sécurité départementales afin de les respecter.

**⌘ Polarité de Stop entrée**

Définir si les entrées STOP sont NA ou NC. Utilisez *haut/bas* pour choisir NA (NO), NC (NC) ou quitter (EX).

Appuyez sur *enter* pour confirmer.

**⌘ Polarité des interrupteurs de fin de course**

Définir si fin de course est NA ou NC. Utilisez *haut/bas* pour choisir NA (NO), NC (NC) ou quitter (EX). Appuyez sur *Enter* pour confirmer.

**ATTENTION**: dans certains pays, entrée NA pour les dispositifs de sécurité n'est interdite. Merci de vous référer aux règles de sécurité départementales afin de les respecter.

**⌘ Modalité photocellule en ouverture**

Définir si l'entrée PHST fonctionne comme photocellule d'ouverture (P5) ou détection (DT) ou sortie (EX). Appuyez sur *Enter* pour confirmer.

**⌘ Mode barre palpeuse d'ouverture**

Dans ce menu, il est possible de configurer la barre palpeuse d'ouverture comme désactivé (dS) normalement fermé (nc), normalement ouvert (no) ou analogique 8K2 (An). **ATTENTION** : dans certains pays, entrée NA pour les dispositifs de sécurité n'est interdite. Veuillez vous référer aux règles de sécurité propres à chaque pays afin de les respecter.

**⌘ Mode barre palpeuse de fermeture**

Dans ce menu, il est possible de configurer la barre palpeuse de fermeture comme désactivé (dS) normalement fermé (nc), normalement ouvert (no) ou analogique 8K2 (An). **ATTENTION** : dans certains pays, entrée NA pour les dispositifs de sécurité n'est interdite. Veuillez vous référer aux règles de sécurité propres à chaque pays afin de les respecter.

**⌘ Démarrage en douceur**

Définir si le démarrage progressif est actif (⌘ 5) ou non (⌘ 6). Le démarrage progressif effectue une pente de puissance linéaire pour éviter les chocs mécaniques au démarrage.

**⌘ Mode clignotant**

En activant cette fonction, la sortie du clignotant s'auto-clignote sans avoir besoin d'une carte clignotante externe. Utilisez *haut/bas* pour choisir oui (⌘ 5) pour clignoter, non (⌘ 6) pour clignotant fixe ou quitter (⌘ H). Appuyez sur *Enter* pour confirmer.

⌘ 1 (pour QK-LEDKIT) Clignotement lent lorsque la lisse est stand-by ; Clignotement rapide en mouvement;

⌘ 2 (pour QK-LEDKIT) Lumière fixe lorsque la lisse est en stand-by ; Clignotement rapide en mouvement;

**⌘ Charge les paramètres d'usine par défaut**

En choisissant ce menu et en confirmant avec oui (⌘ 5), on règle la centrale sur les paramètres d'usine par default.

**⌘ Activer l'apprentissage automatique des émetteurs**

En activant cette fonction, il est possible d'insérer de nouveaux émetteurs sans accéder menu de base. Reportez-vous à « Apprentissage automatique des émetteurs ».

**⌘ Mode Radio**

⌘ : Chaque touche d'un nouvel émetteur est mémorisée séparément. L'utilisateur peut choisir le canal associé:

⌘ 1 Marche/ouverture, ⌘ 2 Piéton/fermeture, ⌘ 3 lumière de courtoisie, ⌘ 4 stop)

⌘ : Une fois que vous avez entré un bouton d'un nouvel émetteur dans la mémoire, tous les autres boutons sont également stockés dans la mémoire. Chaque bouton prend un canal entre : ouvrir, fermer, piéton et stop.

**⌘ Compteur de cycles**

Affiche le compteur en 3 groupes de 2 chiffres. Exemple : 123.456 s'affiche comme: 12 - 34 - 56

**⌘ Mass mode**

Dans ce menu, vous pouvez activer le mode d'entrée en masse. Ce mode peut être activé uniquement lorsque le temps de pause est égal à 0, c'est-à-dire lorsque la fermeture automatique est désactivée. Dans ce mode, si vous appuyez 5 fois sur la commande Ouvrir (par exemple), la centrale compte 5 voitures passant par le capteur de détection, puis elle ferme la barrière.

**⌘ Mode Barrière :**

Dans ce menu, vous pouvez activer le mode barrière pour les barrières automatiques. Lorsque ce mode est activé, les temps de travail tS (temps de travail au ralenti), t1 (temps de travail normal) et t2 (temps de travail piéton) sont réglés en dixièmes de seconde (pour exemple : tS = 01 signifie 0,1 seconde). **IL DOIT ÊTRE ACTIVÉ LORS DE L'INSTALLATION DE LA CENTRALE SUR LES BARRIÈRES AUTOMATIQUES - LE DÉMARRAGE SOFT "SS" DOIT ÊTRE DÉSACTIVÉ EN MODE BARRIÈRE.**

# EU Declaration of Conformity

and Declaration of Incorporation of "quasi-machines" (pursuant to the Machinery Directive 2006/42/CE, Att.II, B)



<b>Company name:</b>	<b>QUIKO</b>
<b>Postal address:</b>	Via Seccalegno, 19
<b>Postcode and City:</b>	36040, Sossano (VI) - Italy
<b>Telephone number:</b>	+39 0444 785513
<b>E-Mail address:</b>	info@quikoitaly.com

declare that the DoC is issued under our sole responsibility and belongs to the following product:

<b>Apparatus model/Product:</b>	<b>QK-CE24A</b>
<b>Type:</b>	CONTROL BOARD INCLUDING RADIO MODULE FOR SLIDING GATES AND AUTOMATIC BARRIERS (24V)


The object of the declaration described above is in conformity with the relevant Union harmonisation legislation:

- Directive 2014/53/EU (RED Directive)
- Directive 2011/65/EU (RoHS)

The following harmonised standards and technical specifications have been applied:

<b>Title:</b>	<b>Date of standard/specification</b>
EN 61000-6-2	2005 + AC:2005
EN 61000-6-3	2007 + A1:2011+AC:2012,
EN 301 489-1 V2.2.3	2019
EN 301 489-3 V2.1.1	2017
EN 60335-2-103	2015
EN 12453	2017
EN 62479	2010
EN 300 220-2 V3.1.1	2017
EN IEC 63000	2018

## Additional information

<b>Signed for and on behalf of:</b>		
<b>Revision:</b>	<b>Place and date of issue:</b>	<b>Name, function, signature</b>
01.00	Sossano, 01/04/2022	(Borinato Luca, Legal Officer)
		





**QUIKO ITALY**

Via Seccalegno, 19  
36040 Sossano (VI) - Italy  
Tel. +39 0444 785513  
Fax +39 0444 782371  
**info@quiko.biz**  
**www.quikoitaly.com**

